

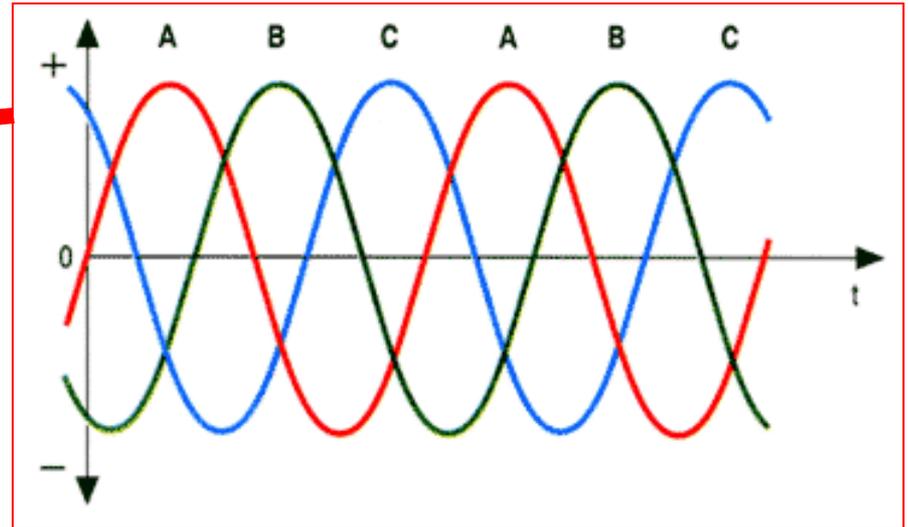
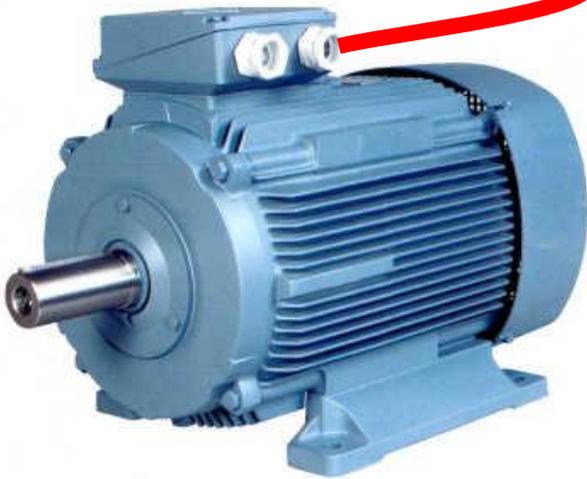
***STRUCTURE D'UN  
DEPART MOTEUR  
à 1 SENS DE ROTATION***

# *Le Moteur Asynchrone*



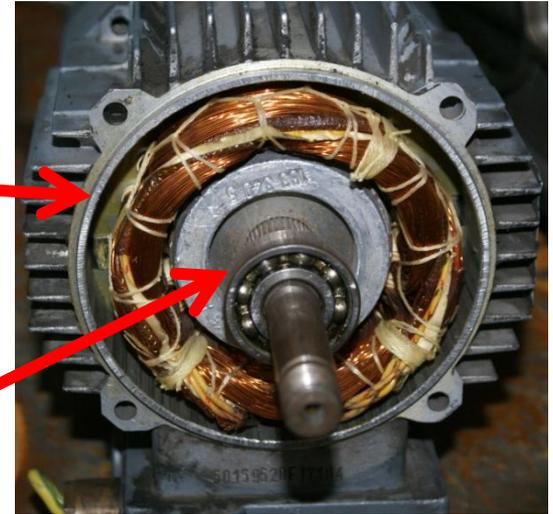
# *Le Moteur Asynchrone*

**Réseau triphasé**



# *Le Moteur Asynchrone*

- Des bobinages sont implantés dans le **STATOR** (partie fixe du moteur). Lorsque ces bobinages sont alimentés en triphasé, ils créent **un champ magnétique tournant**.
- Le **ROTOR** (partie en rotation) est constitué d'un circuit électrique en court-circuit. Placé dans le champ tournant, ce circuit est le siège de **courants induits qui le magnétisent**
- Le rotor tente alors de **suivre le champ magnétique tournant, il tourne**.

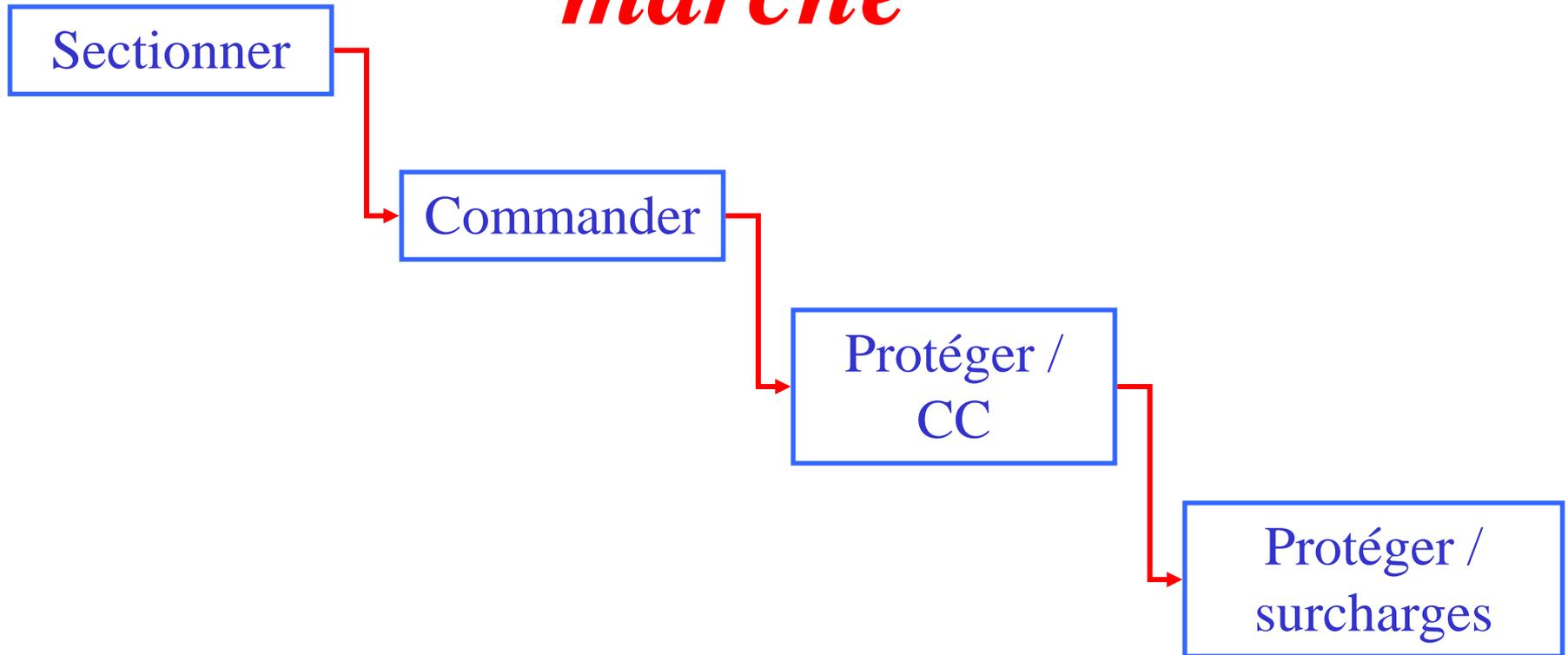


Moteur asynchrone (photo JC Gollentz)

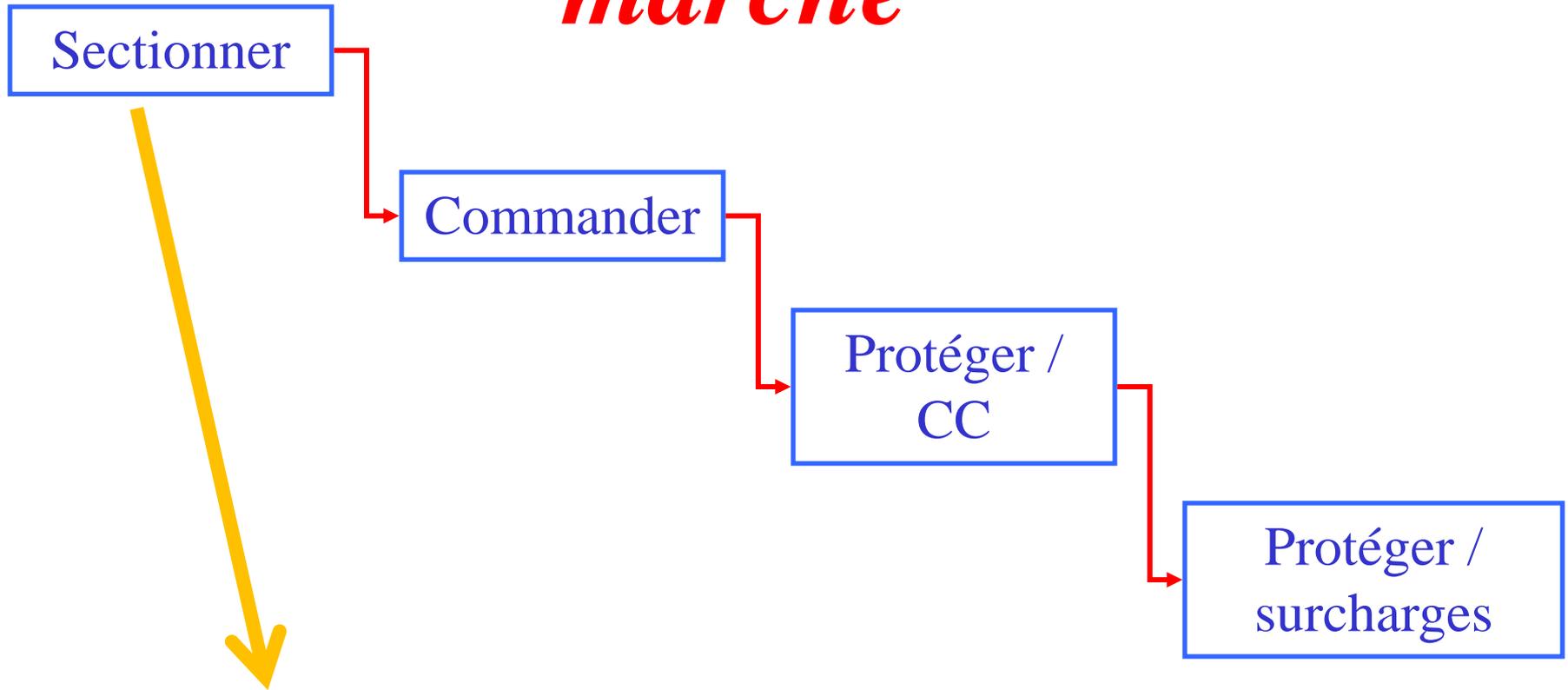
# *Le départ moteur à 1 sens de marche*

- *Les fonctions à remplir*
- *Les composants à utiliser*

# *Le départ moteur à 1 sens de marche*

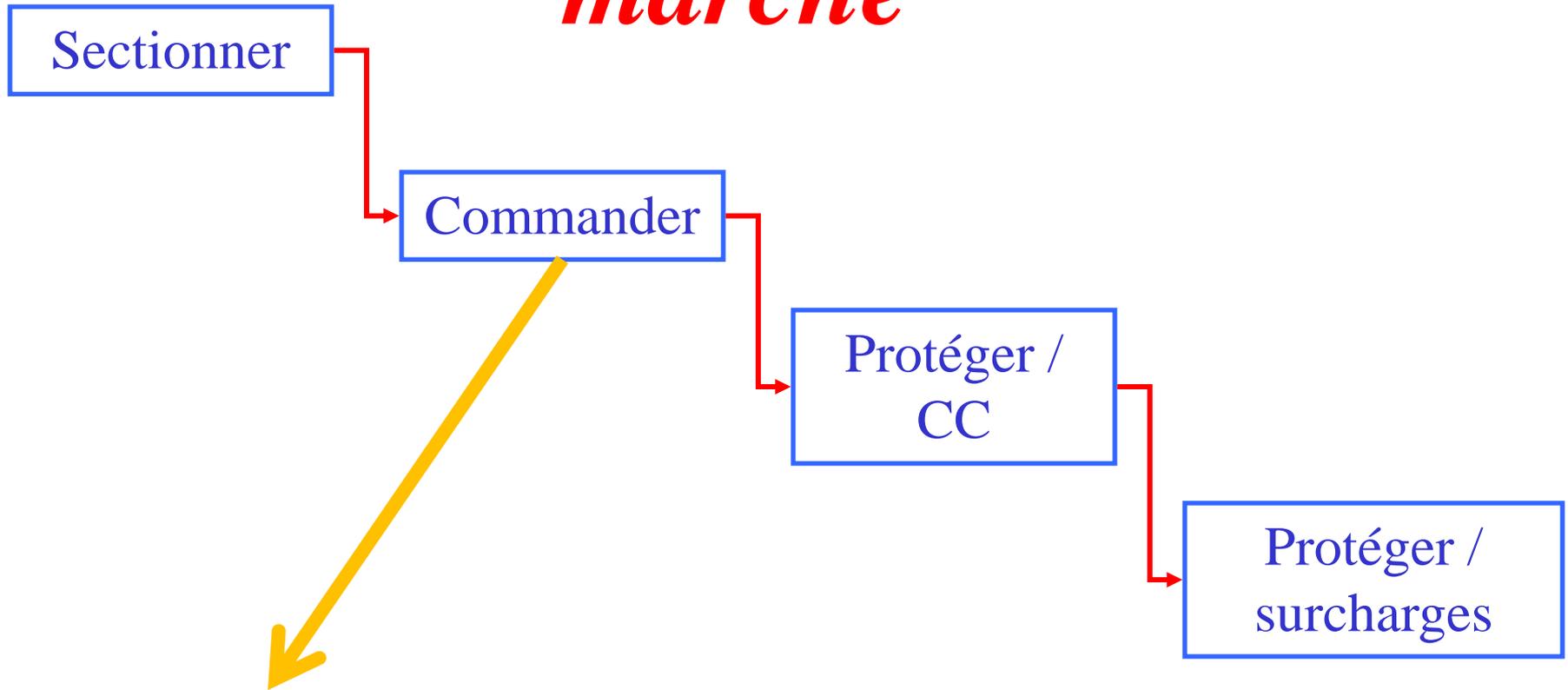


# *Le départ moteur à 1 sens de marche*



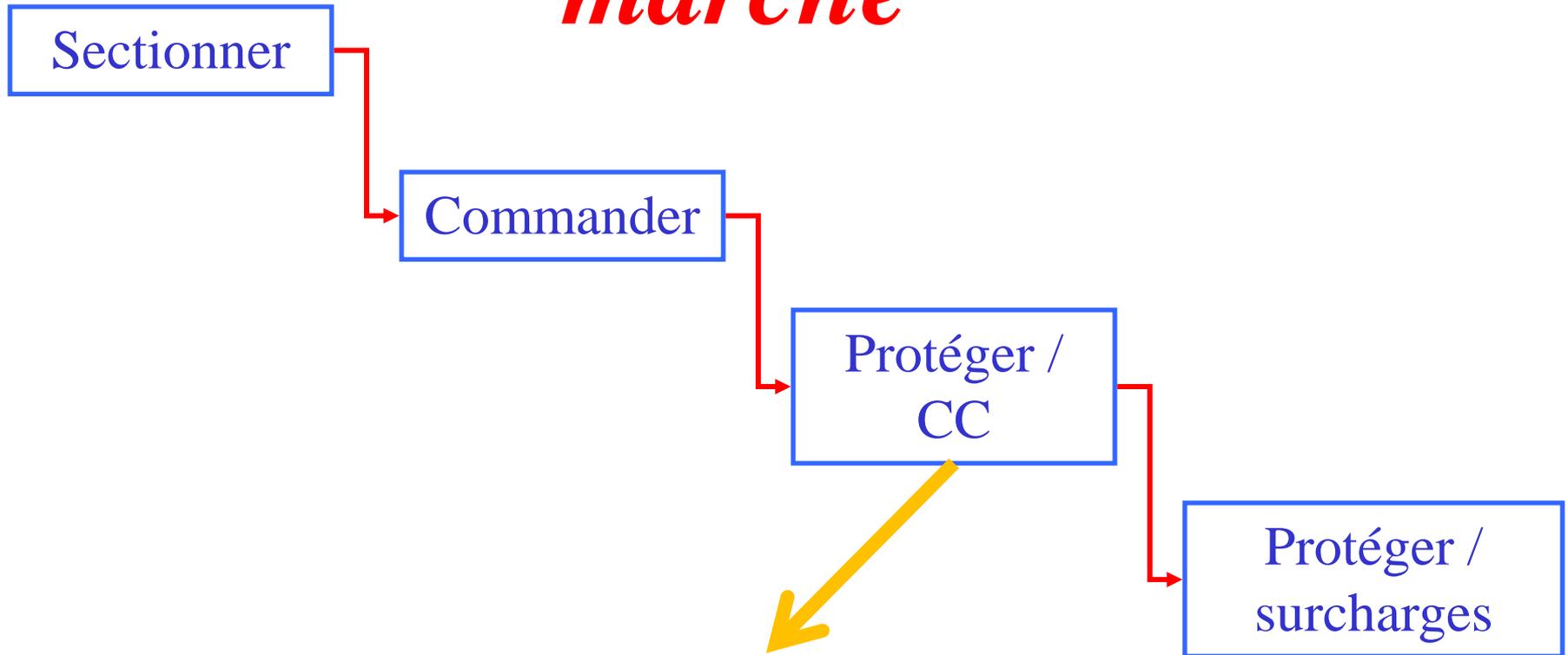
*c'est séparer les conducteurs actifs de la source d'alimentation.*

# *Le départ moteur à 1 sens de marche*



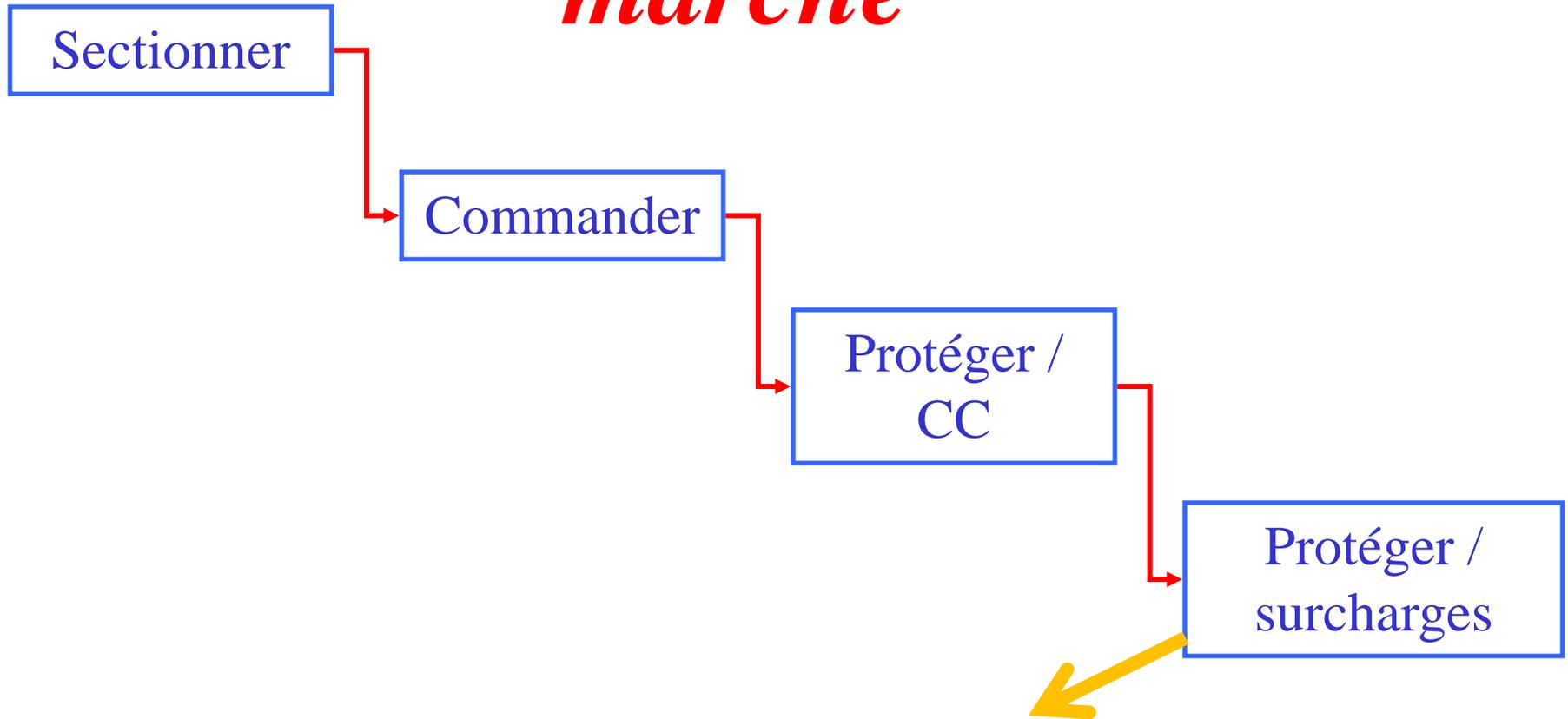
*c'est établir, couper, régler la valeur du courant absorbé par le récepteur.*

# *Le départ moteur à 1 sens de marche*



Protéger les conducteurs contre les court-circuits: dans le cas d'un démarrage de moteur, on utilise, pour assurer cette fonction, des fusibles aM (accompagnement moteur) ou un disjoncteur magnétique.

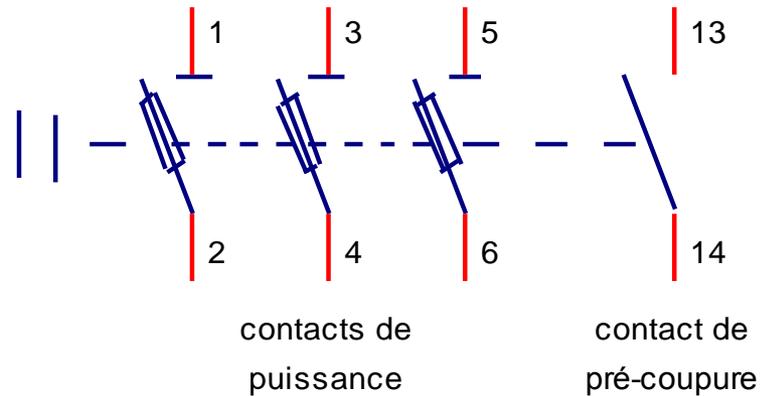
# *Le départ moteur à 1 sens de marche*



Protéger les conducteurs et le récepteur contre les surcharges : dans le cas d'un démarrage de moteur, on utilise, pour assurer cette fonction, un relais thermique.

# PRÉSENTATION DU MATÉRIEL.

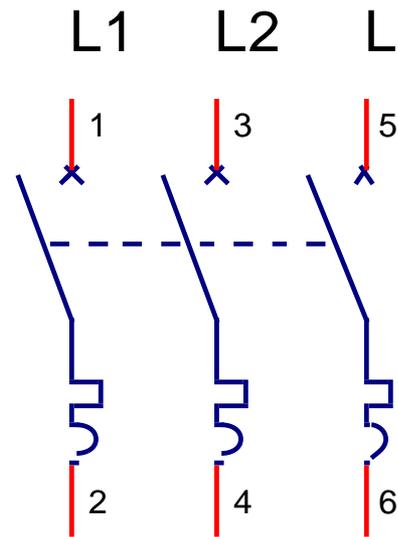
- Sectionneur porte-fusible.



Repère : **Q** suivi d'un numéro d'ordre (ex : Q1)

# PRÉSENTATION DU MATÉRIEL.

- Disjoncteur



Repère : Q suivi d'un numéro d'ordre (ex : Q2)

# Présentation du matériel.

## PRÉSENTATION DU MATÉRIEL.

- Le contacteur

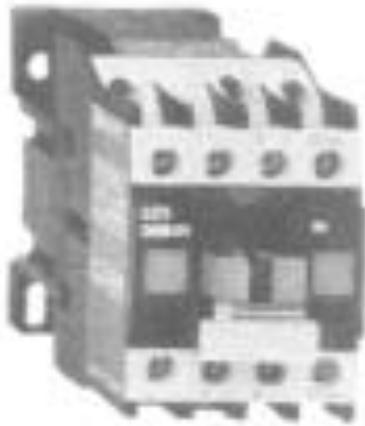
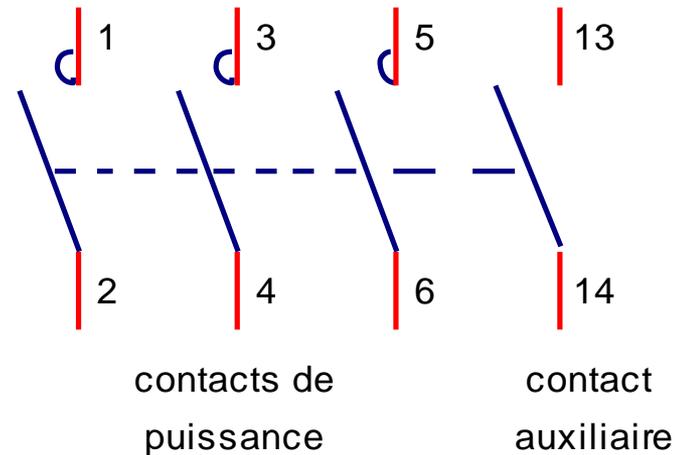


Photo Schneider



Repère : **KM** suivi d'un numéro d'ordre (ex KM1)

# Présentation du matériel.

## PRÉSENTATION DU MATÉRIEL.

- Relais thermique.

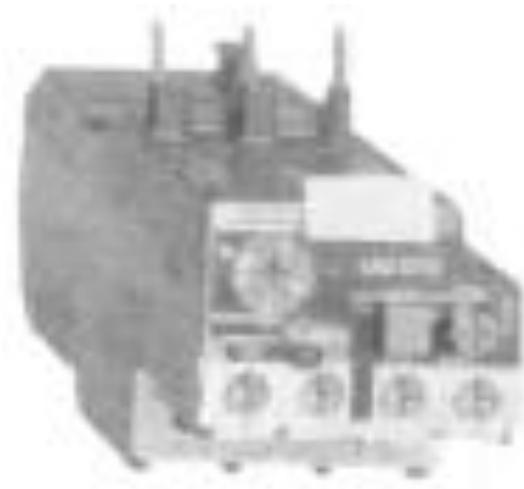
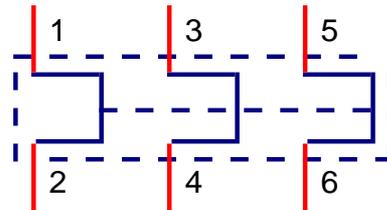
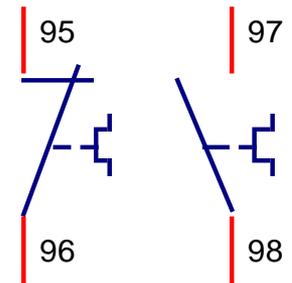


Photo Schneider



circuit de détection

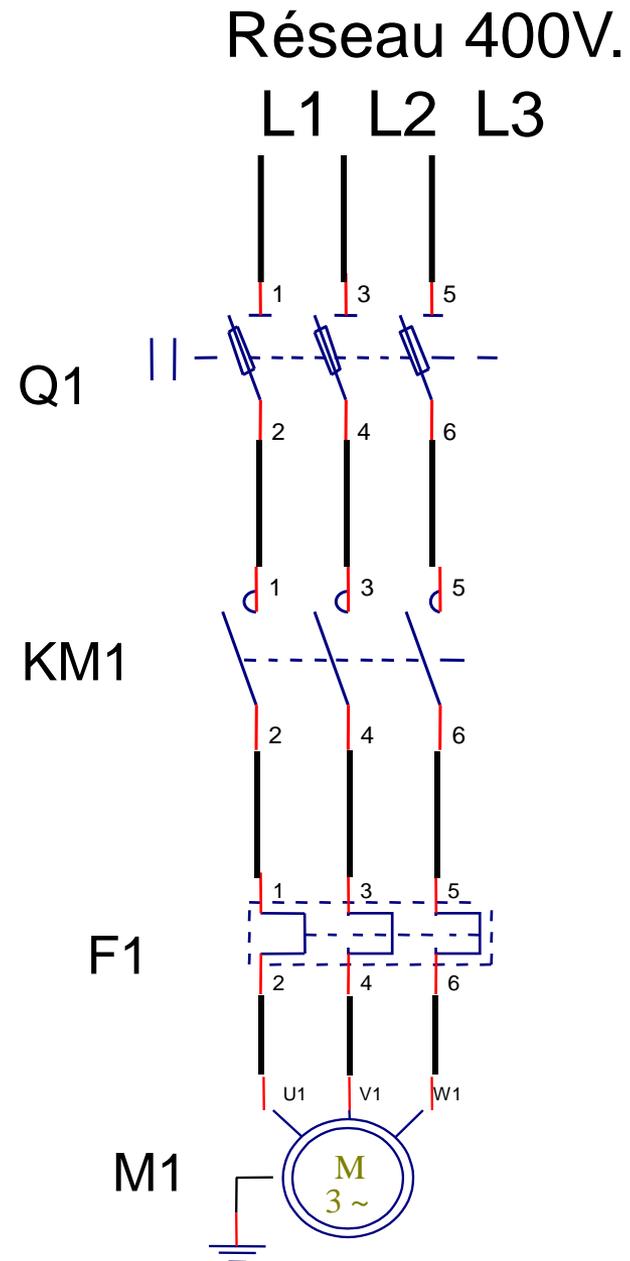
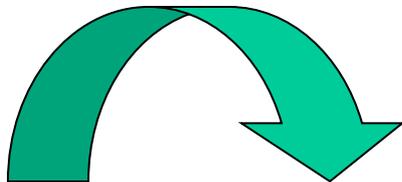


contacts

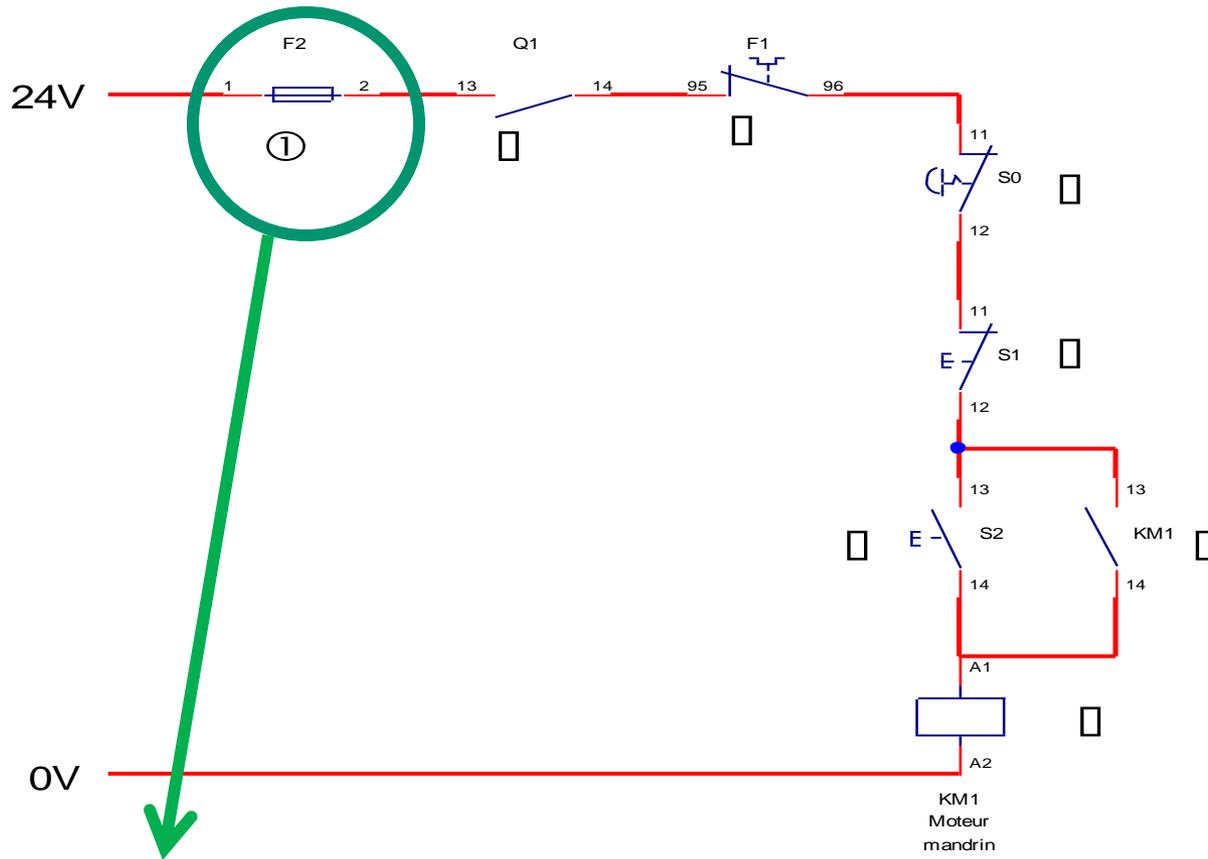
Repère : F suivi d'un numéro d'ordre (ex F1)

# *Le départ moteur à 1 sens de marche*

→ Rotation du moteur  
sens horaire

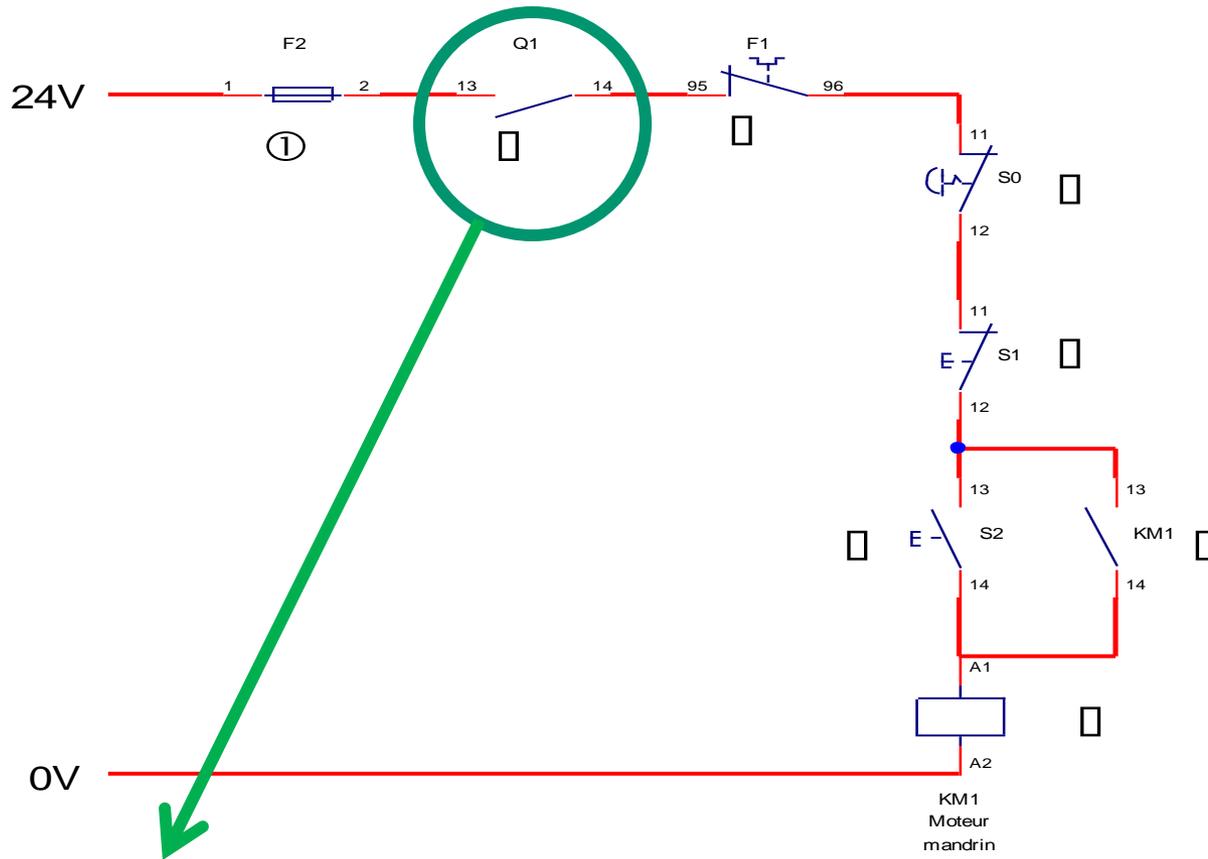


Structure d'un départ moteur



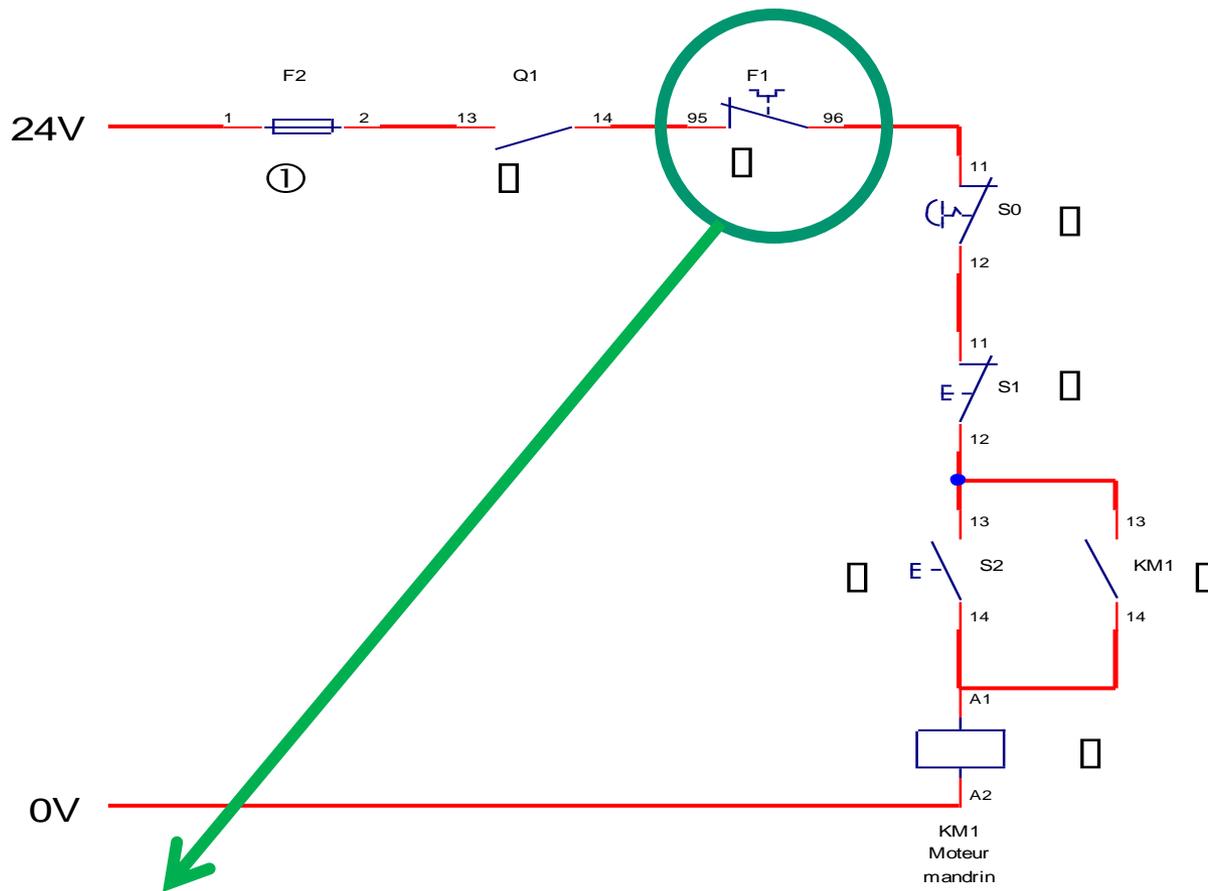
Nom: **Fusible**

Fonction: **Protéger le circuit de commande contre les courts-circuits.**



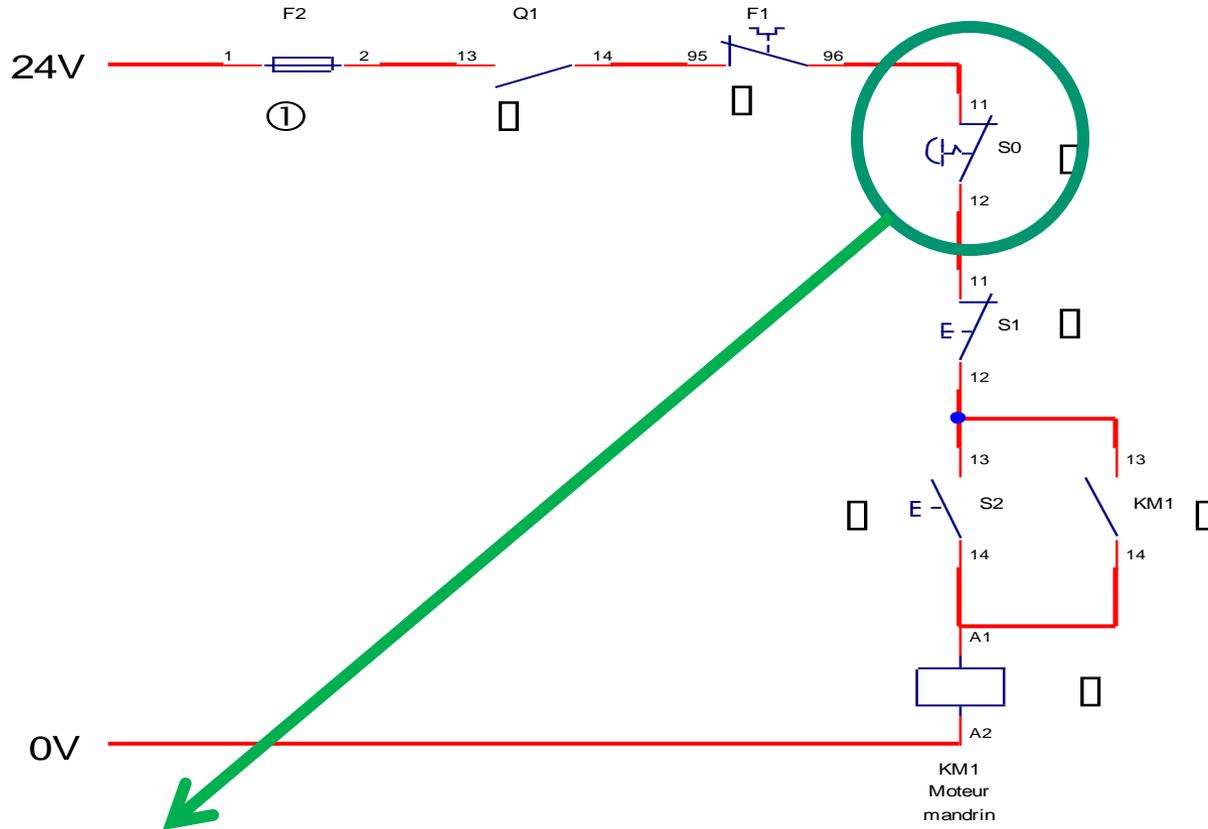
Nom: **Contact de pré-coupure**

Fonction: **Couper l'alimentation du contacteur en cas de manipulation du sectionneur**



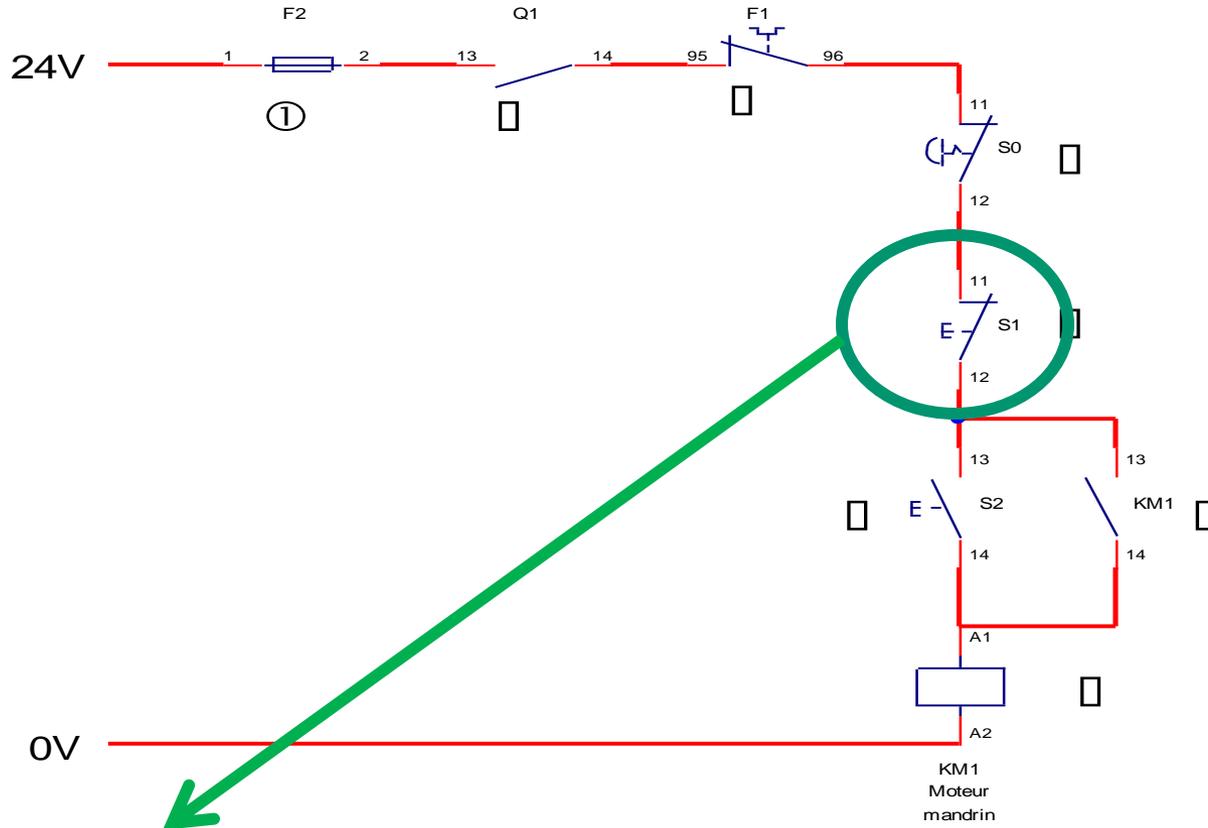
Nom: **Contact du relais thermique**

Fonction: **Couper l'alimentation du contacteur en cas de détection de défaut par le relais thermique**



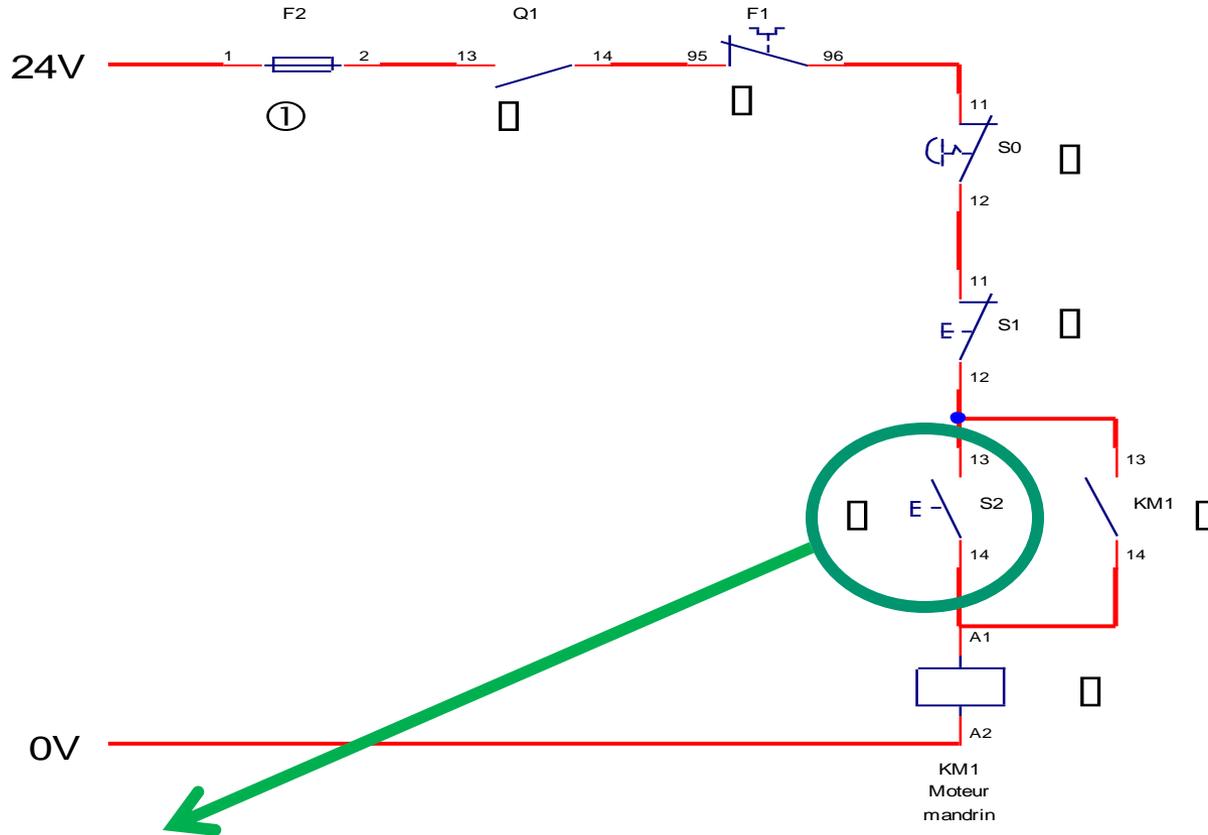
Nom: **Bouton coup de poing**

Fonction: **Commande d'arrêt d'urgence**



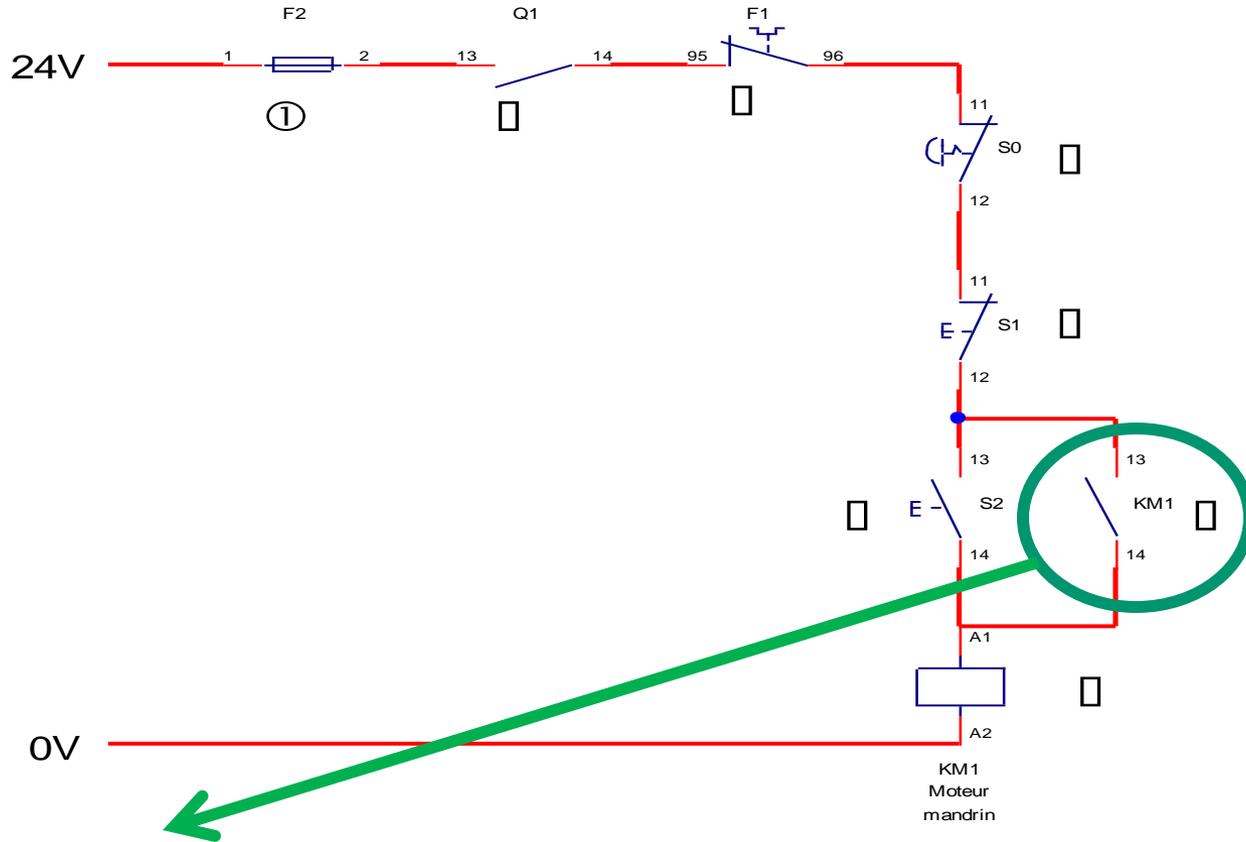
Nom: **Bouton poussoir**

Fonction: **Commande d'arrêt**



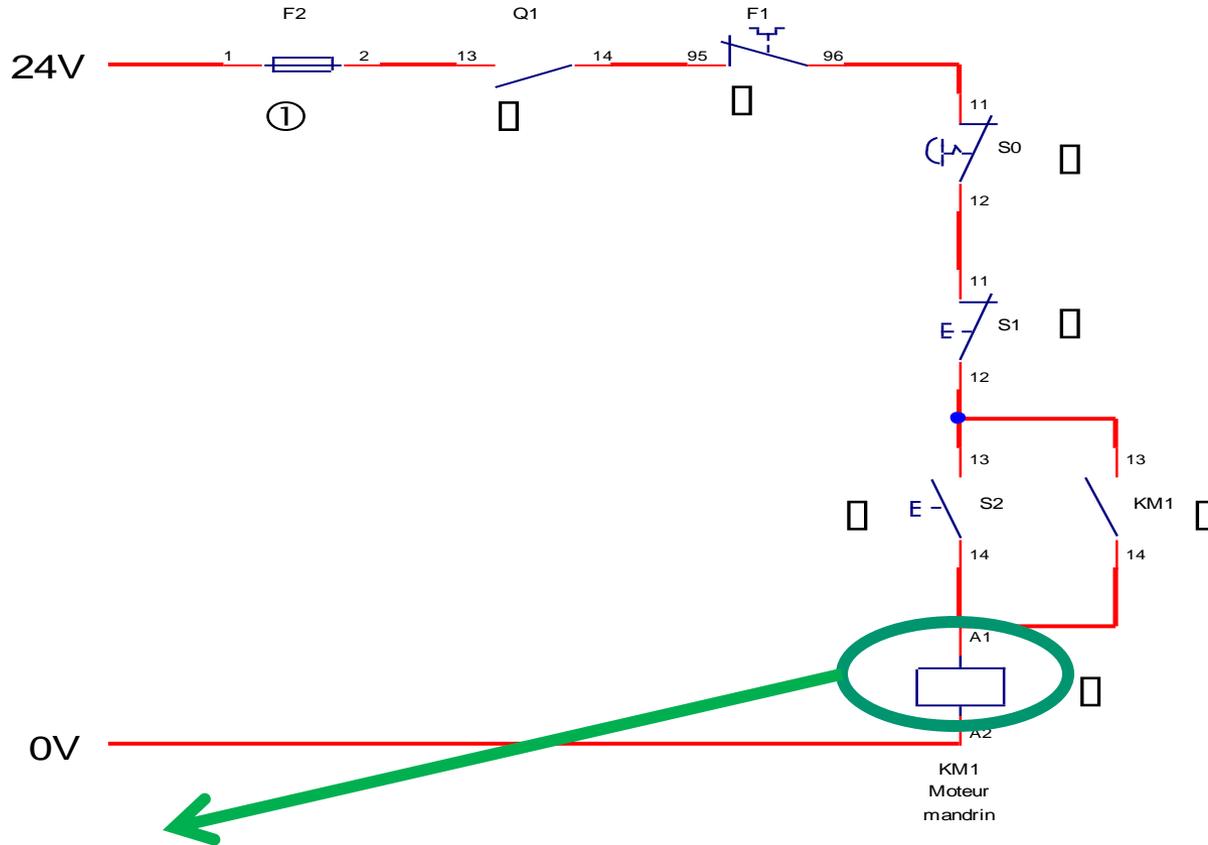
Nom: **Bouton poussoir**

Fonction: **Commande de marche**



Nom: **Contact du contacteur**

Fonction: **Auto-maintien (mise en mémoire de l'ordre de marche)**



Nom: **Bobine du contacteur**

Fonction: **Commande des contacts du contacteur.**