

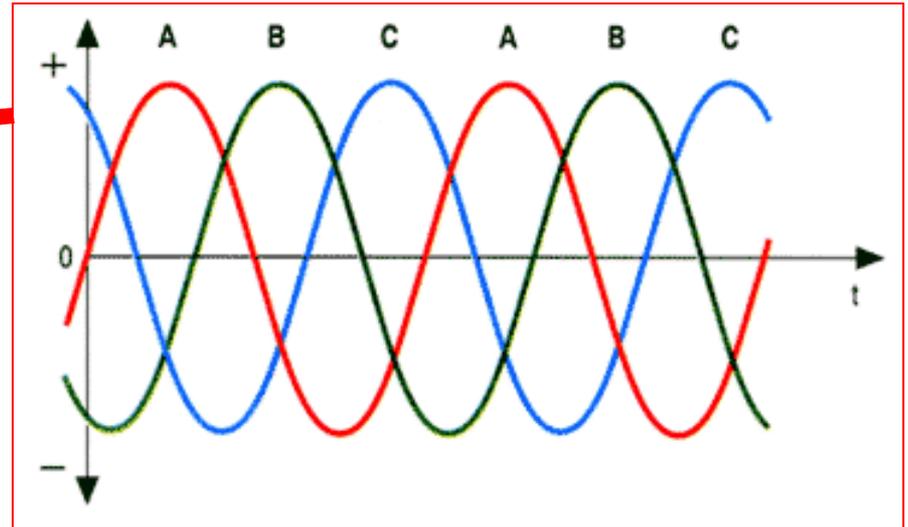
***STRUCTURE D'UN
DEPART MOTEUR
à 1 SENS DE ROTATION***

Le Moteur Asynchrone



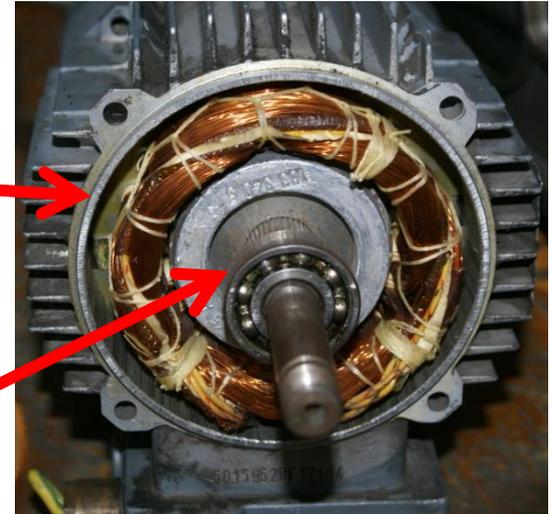
Le Moteur Asynchrone

Réseau triphasé



Le Moteur Asynchrone

- Des bobinages sont implantés dans le **STATOR** (partie fixe du moteur). Lorsque ces bobinages sont alimentés en triphasé, ils créent **un champ magnétique tournant**.
- Le **ROTOR** (partie en rotation) est constitué d'un circuit électrique en court-circuit. Placé dans le champ tournant, ce circuit est le siège de **courants induits qui le magnétisent**
- Le rotor tente alors de **suivre le champ magnétique tournant, il tourne**.

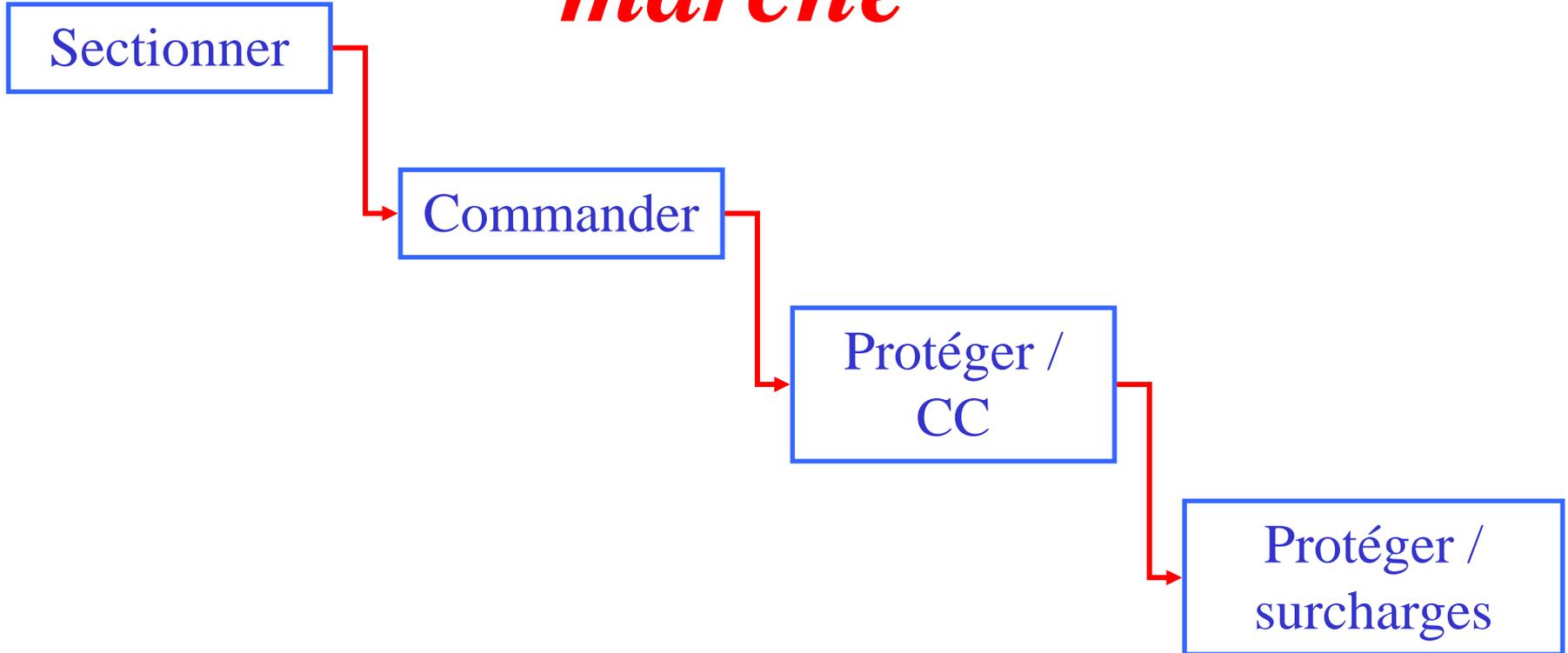


Moteur asynchrone (photo JC Gollentz)

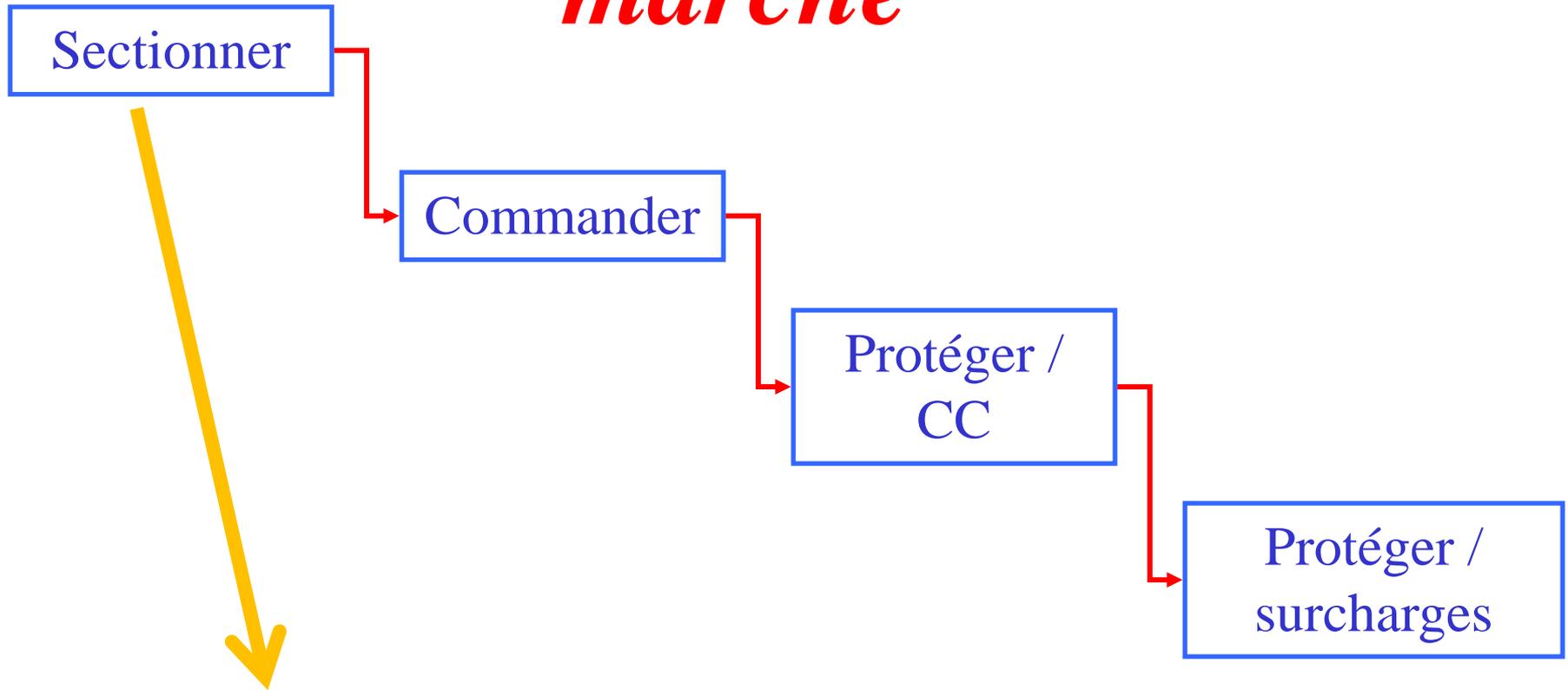
Le départ moteur à 1 sens de marche

- *Les fonctions à remplir*
- *Les composants à utiliser*

Le départ moteur à 1 sens de marche

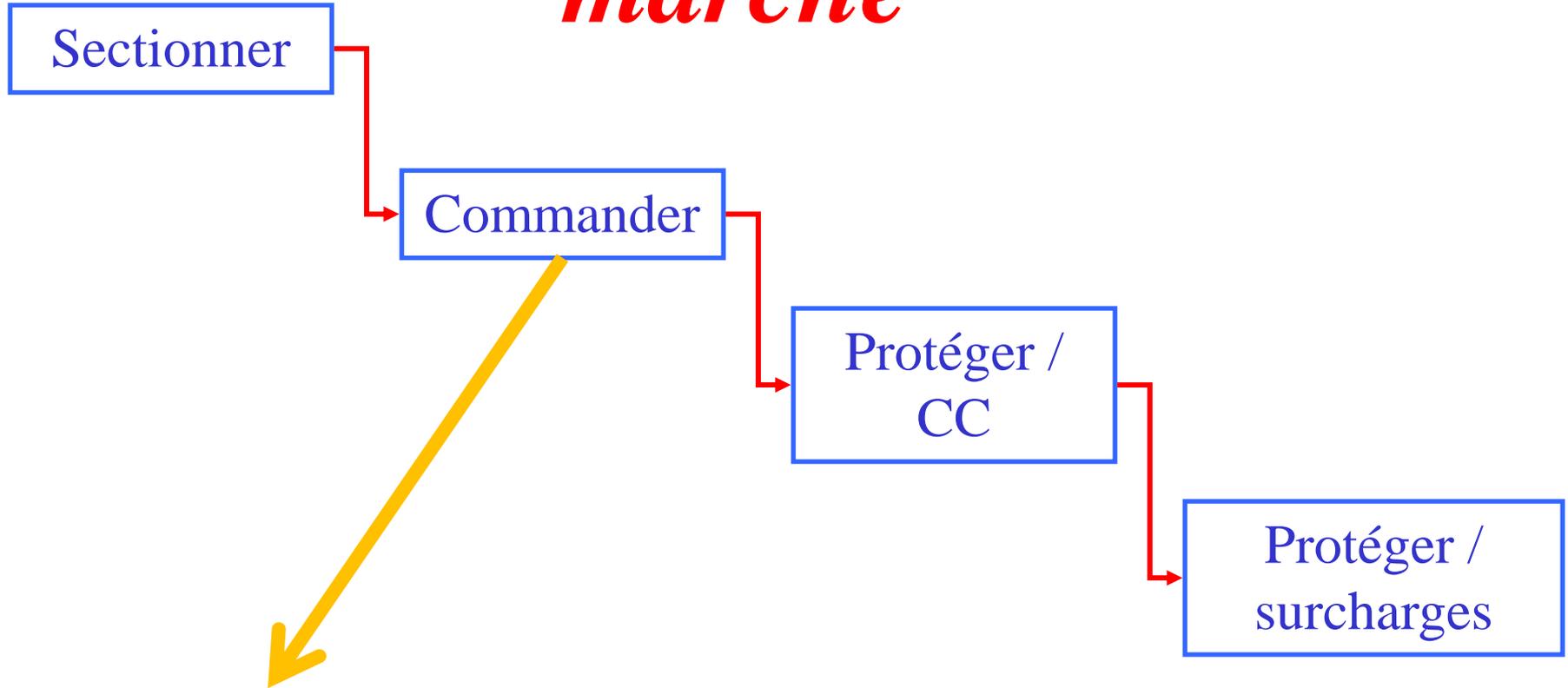


Le départ moteur à 1 sens de marche



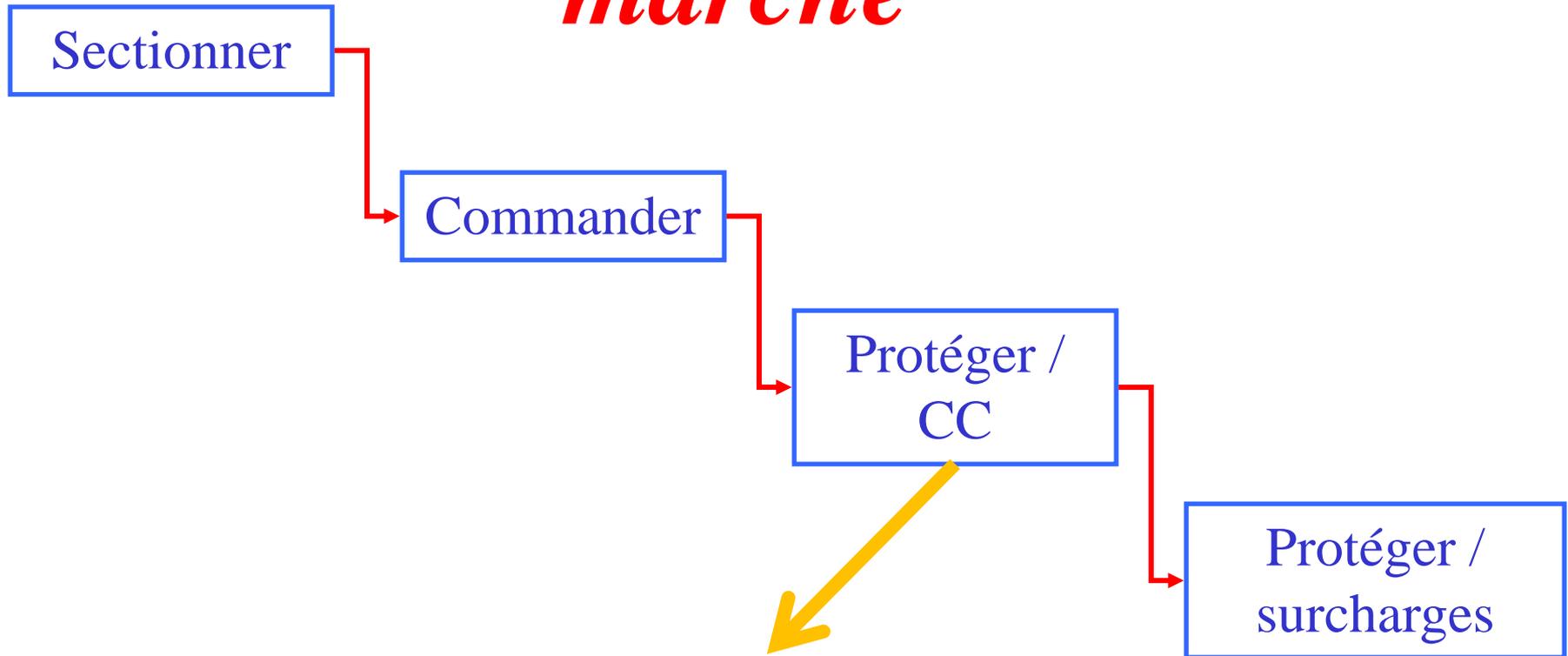
c'est séparer les conducteurs actifs de la source d'alimentation.

Le départ moteur à 1 sens de marche



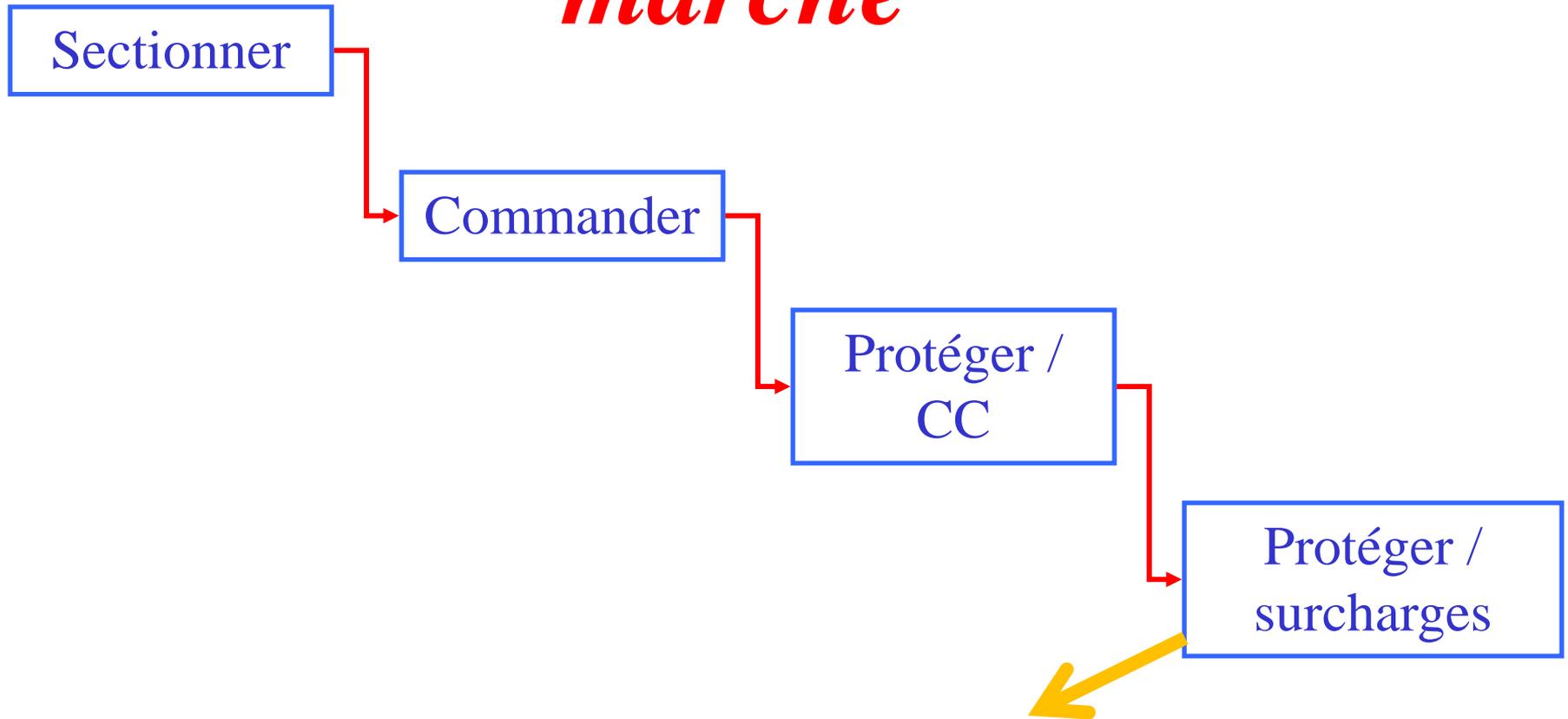
c'est établir, couper, régler la valeur du courant absorbé par le récepteur.

Le départ moteur à 1 sens de marche



Protéger les conducteurs contre les court-circuits: dans le cas d'un démarrage de moteur, on utilise, pour assurer cette fonction, des fusibles aM (accompagnement moteur) ou un disjoncteur magnétique.

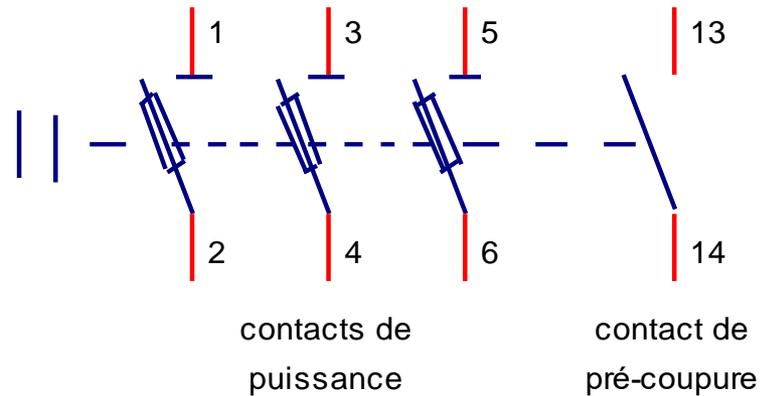
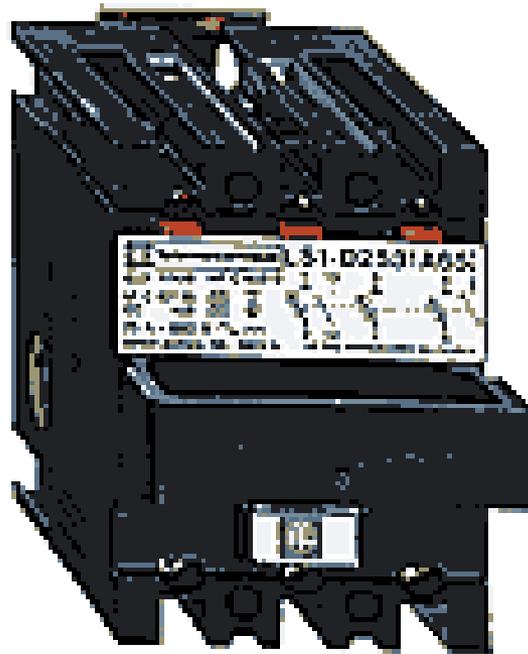
Le départ moteur à 1 sens de marche



Protéger les conducteurs et le récepteur contre les surcharges : dans le cas d'un démarrage de moteur, on utilise, pour assurer cette fonction, un relais thermique.

PRÉSENTATION DU MATÉRIEL.

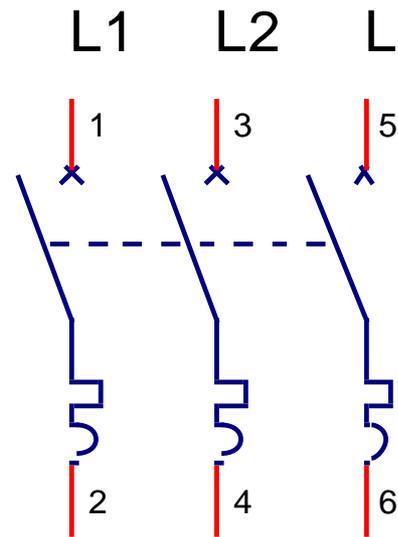
- Sectionneur porte-fusible.



Repère : **Q** suivi d'un numéro d'ordre (ex : Q1)

PRÉSENTATION DU MATÉRIEL.

- Disjoncteur



Repère : Q suivi d'un numéro d'ordre (ex : Q2)

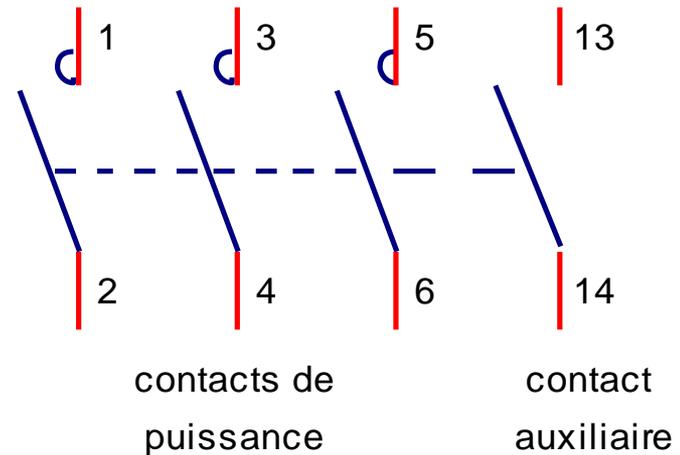
Présentation du matériel.

PRÉSENTATION DU MATÉRIEL.

- Le contacteur



Photo Schneider



Repère : **KM** suivi d'un numéro d'ordre (ex KM1)

Présentation du matériel.

PRÉSENTATION DU MATÉRIEL.

- Relais thermique.

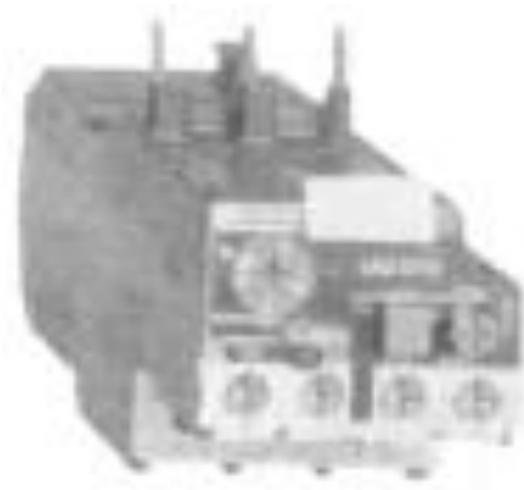
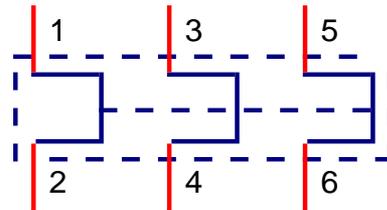
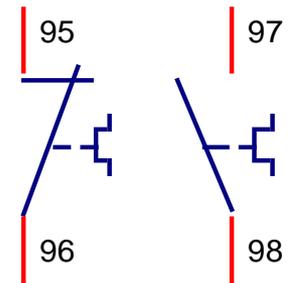


Photo Schneider



circuit de détection

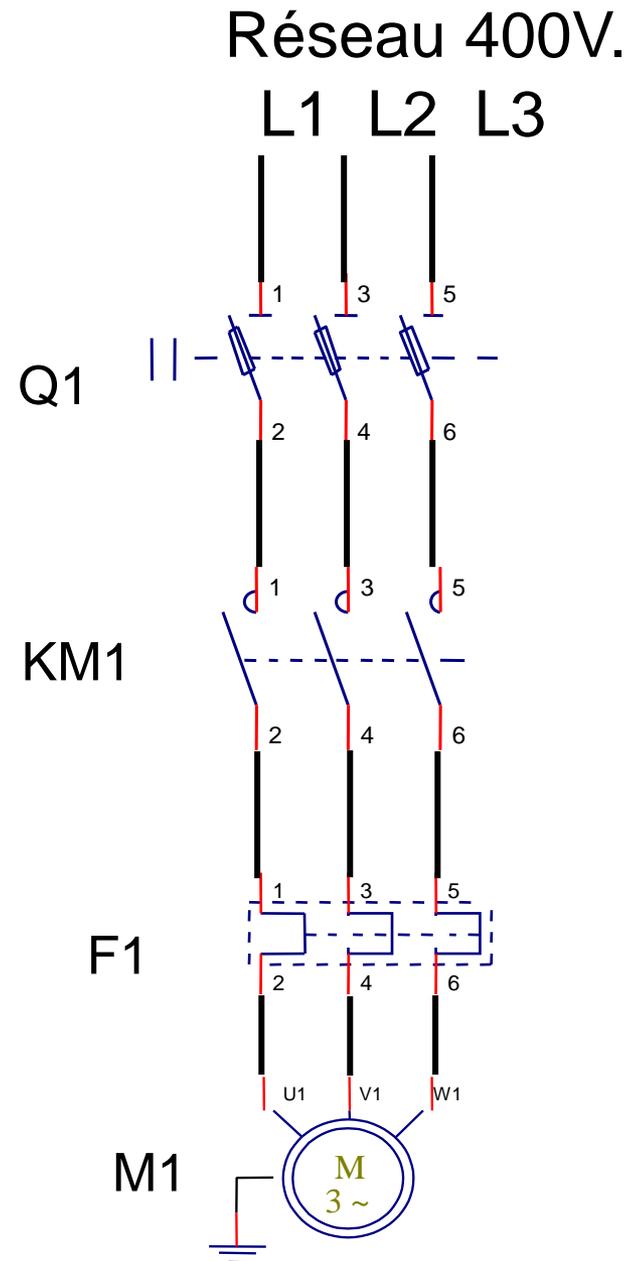
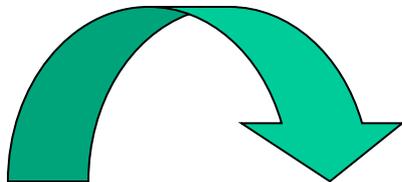


contacts

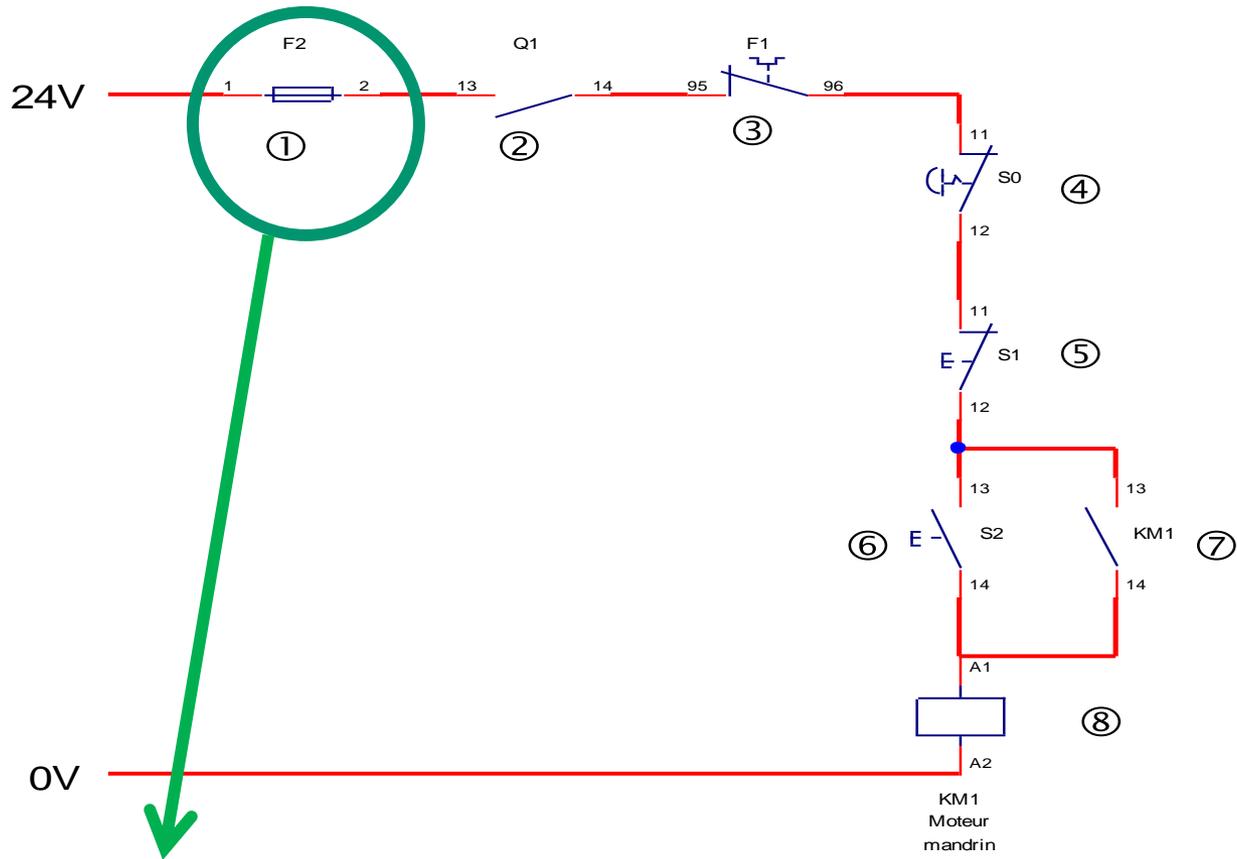
Repère : F suivi d'un numéro d'ordre (ex F1)

Le départ moteur à 1 sens de marche

→ Rotation du moteur
sens horaire

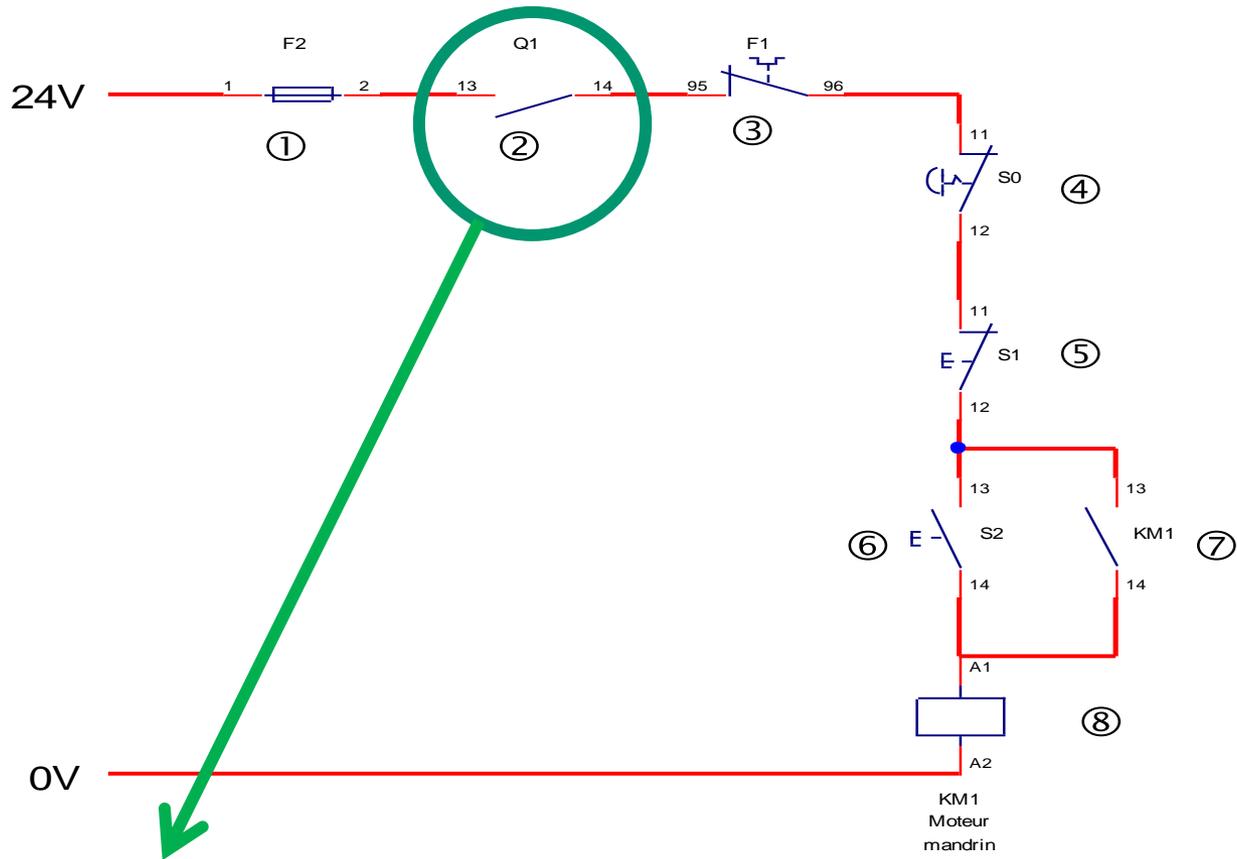


Structure d'un départ moteur



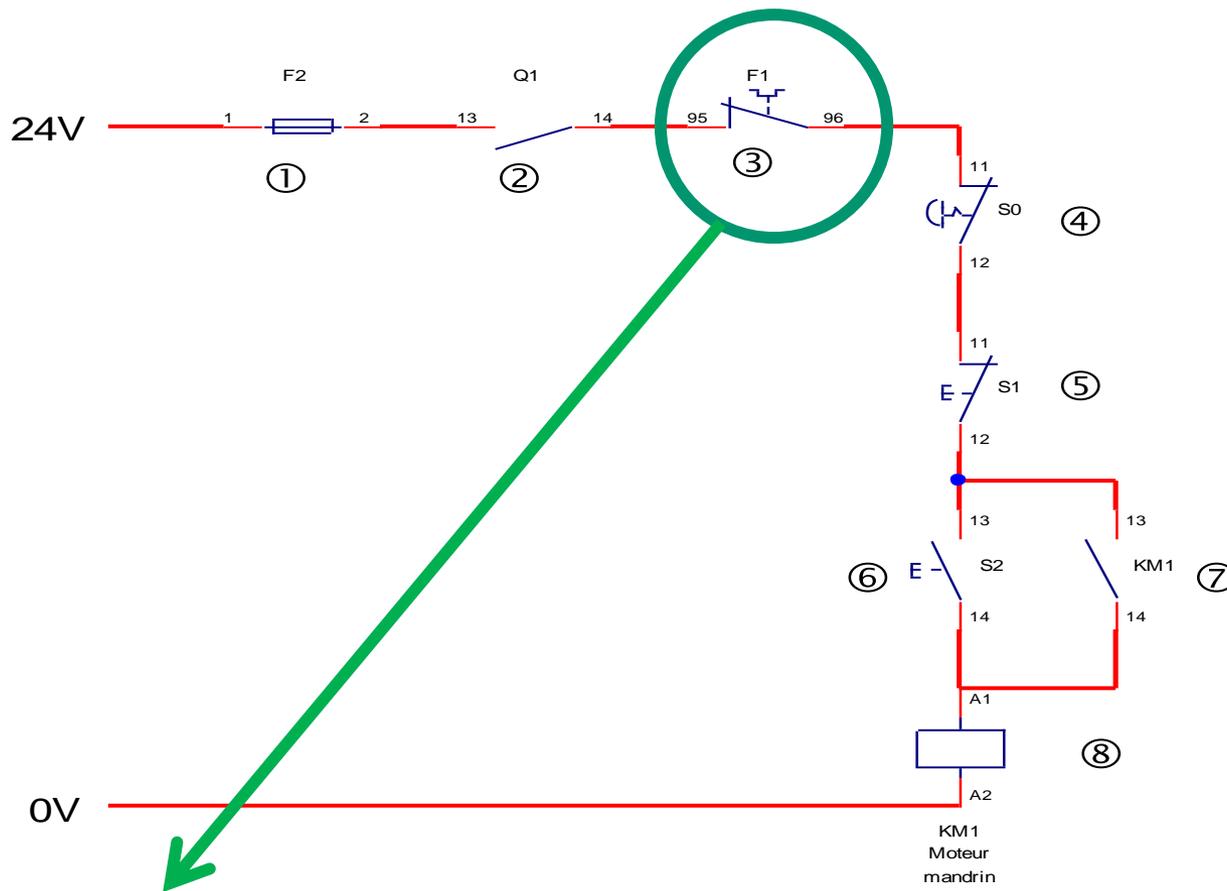
Nom: **Fusible**

Fonction: **Protéger le circuit de commande contre les courts-circuits.**



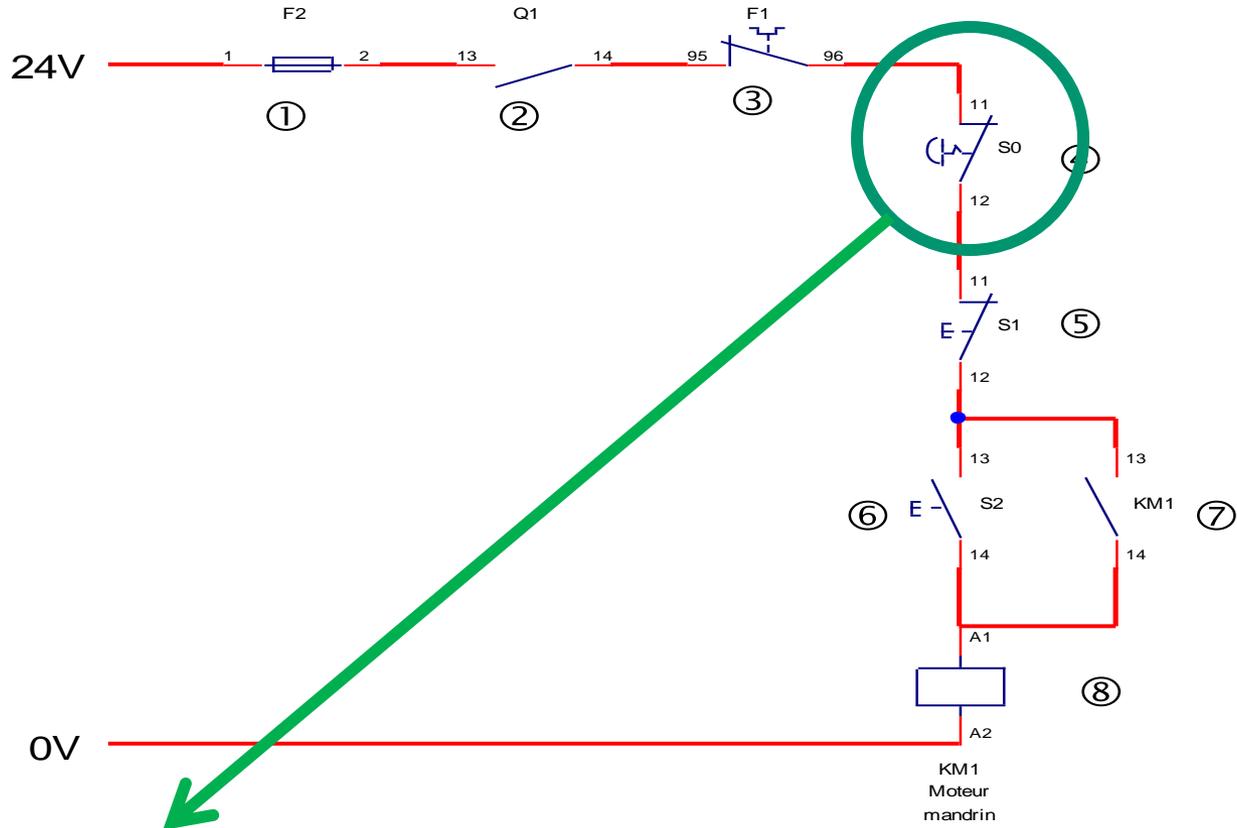
Nom: **Contact de pré-coupure**

Fonction: **Couper l'alimentation du contacteur en cas de manipulation du sectionneur**



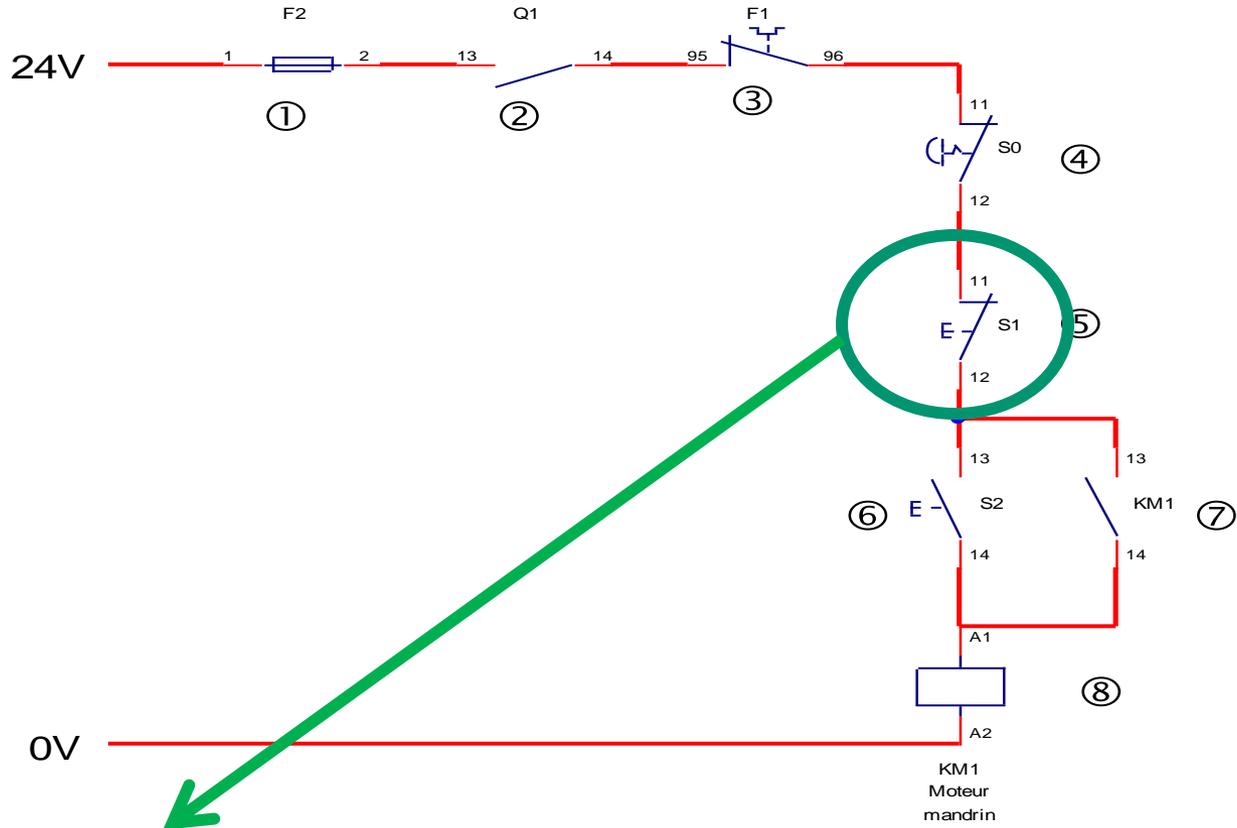
Nom: **Contact du relais thermique**

Fonction: **Couper l'alimentation du contacteur en cas de détection de défaut par le relais thermique**



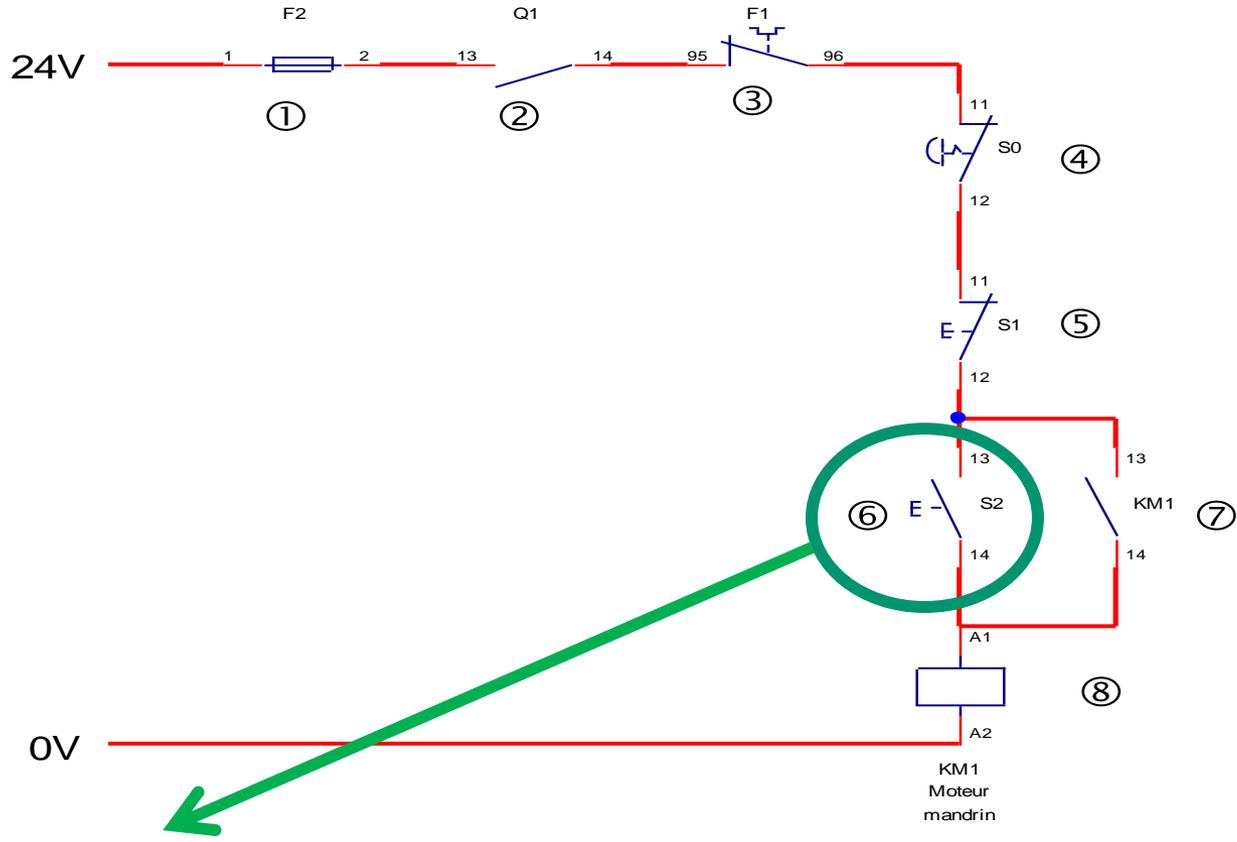
Nom: **Bouton coup de poing**

Fonction: **Commande d'arrêt d'urgence**



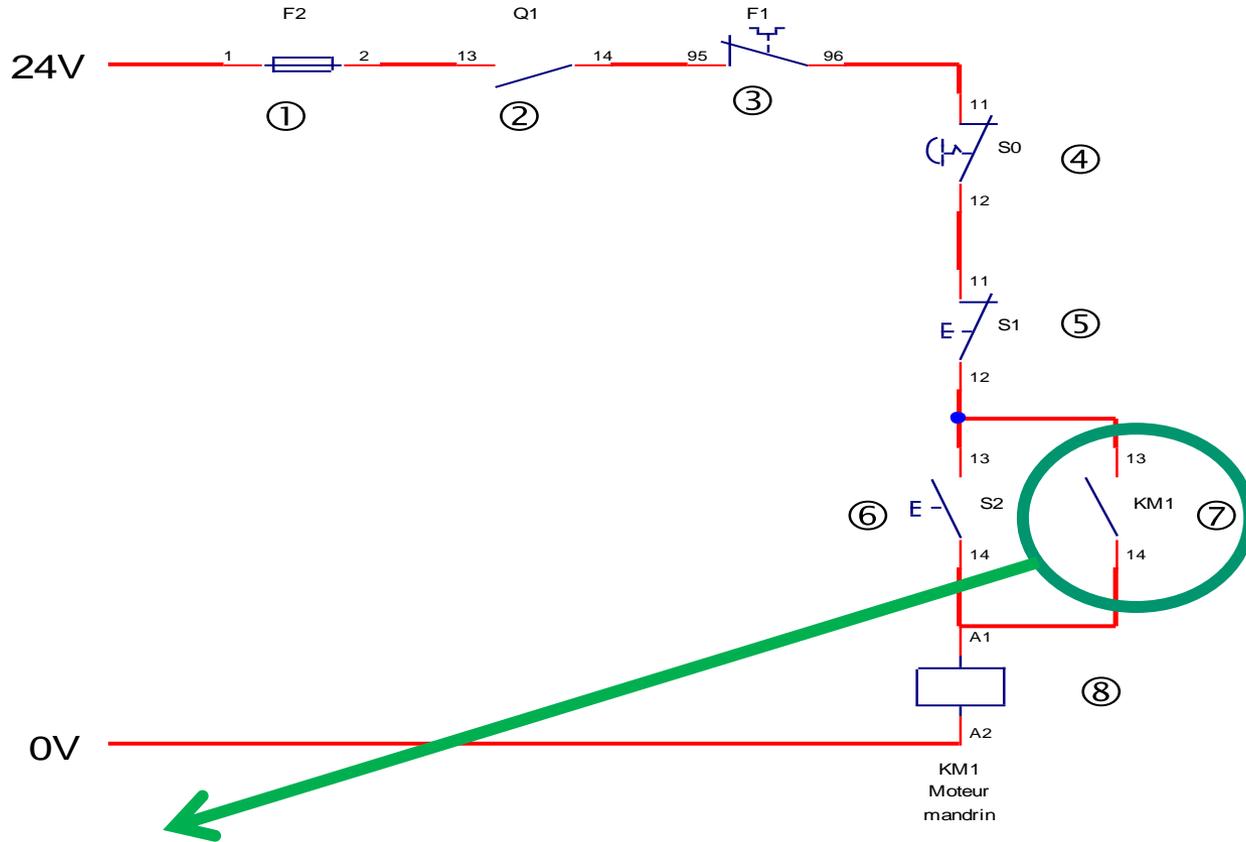
Nom: **Bouton poussoir**

Fonction: **Commande d'arrêt**



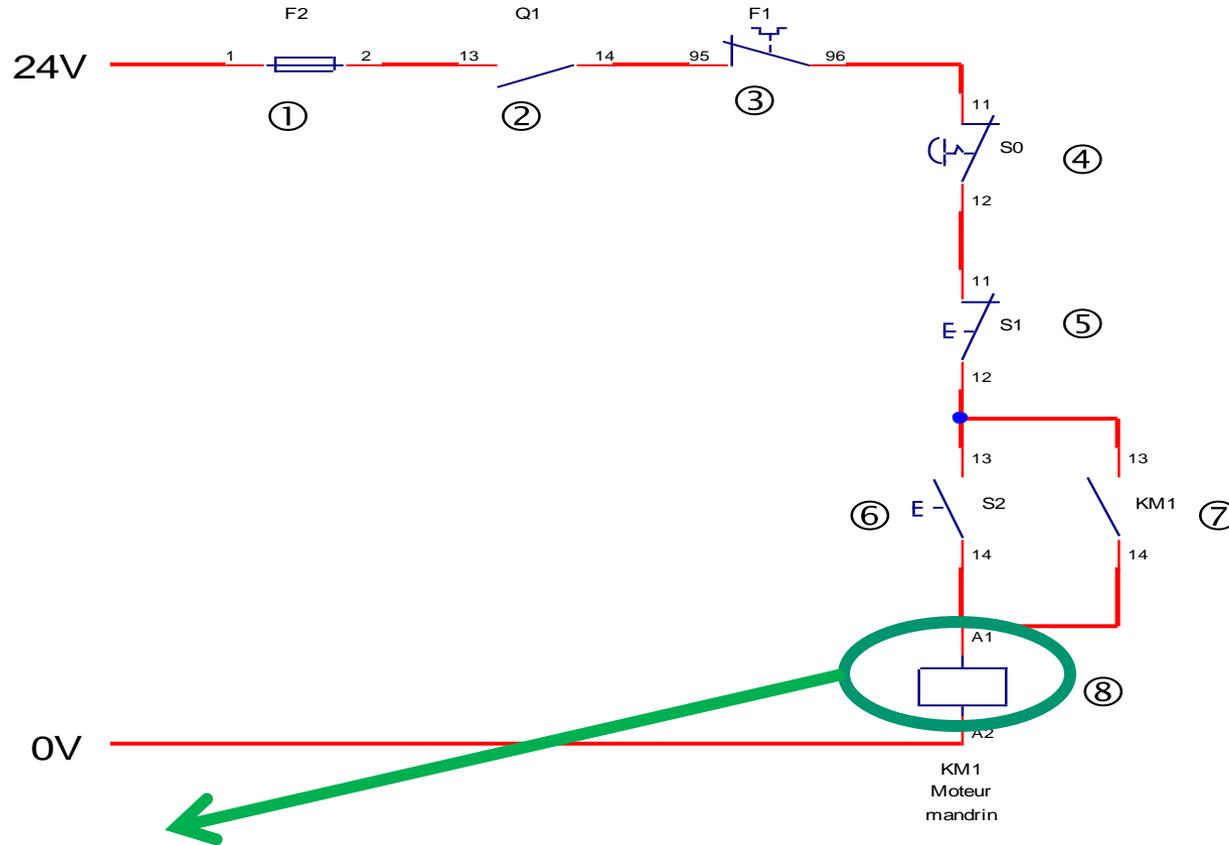
Nom: **Bouton poussoir**

Fonction: **Commande de marche**



Nom: **Contact du contacteur**

Fonction: **Auto-maintien (mise en mémoire de l'ordre de marche)**



Nom: **Bobine du contacteur**

Fonction: **Commande des contacts du contacteur.**